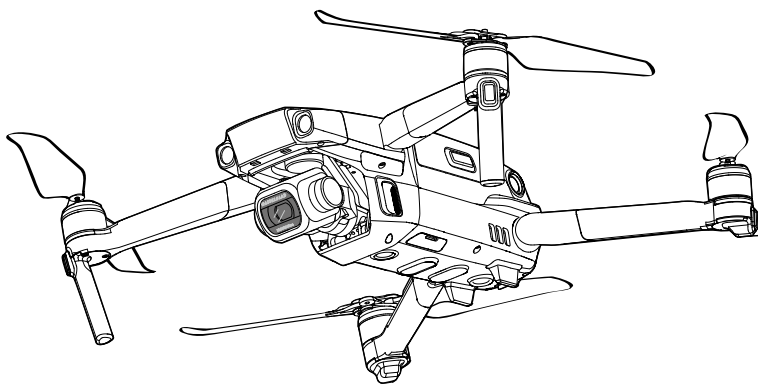


MAVIC 2 PRO/ZOOM

Käyttöohje v1.8

2019.01



🔍 Avainsanojen etsiminen

Etsi aiheita avainsanojen, kuten "akku" ja "asenna" avulla. Jos käytät Adobe Acrobat Readeria tämän asiakirjan lukemiseen, aloita haku painamalla Ctrl+F Windowsissa tai Command+F Mac-tietokoneella.

👉 Sisällysluettelon käyttäminen

Sisällysluettelosta näet kaikki käyttöohjeen lukujen otsikot. Siirry haluamaasi lukuun napsauttamalla otsikkoa.

🖨️ Käyttöohjeen tulostaminen

Tämä asiakirja tukee korkean resoluution tulostamista.

Ohjeen käyttäminen

Selite

🚫 Varoitus

⚠️ Tärkeää

💡 Ohjeita ja vinkkejä

📄 Viite

Lue ennen ensimmäistä lentoa

Lue seuraavat asiakirjat ennen MAVIC™ 2 Pro/Zoom -laitteen käyttöä:

1. Mavic 2 Pro/Zoom -pakkaus
2. Mavic 2 Pro/Zoom -käyttöohje
3. Mavic 2 Pro/Zoom -pika-aloitusopas
4. Mavic 2 Pro/Zoom -vastuuvapauslauseke ja turvallisuusohjeet
5. Mavic 2 Pro/Zoomin älykkään lentoakun turvallisuusohjeet

Suosittelemme katsomaan kaikki virallisella DJI™-verkkosivulla olevat ohjevideot ja lukemaan Mavic 2 Pro/Zoomin vastuuvapauslausekkeen ja turvallisuusohjeen ennen ensimmäistä käyttökertaa.

Valmistaudu ensimmäiseen lentoon lukemalla Mavic 2 Pro/Zoom -pika-aloitusopas ja katsomalla lisätietoja tästä Mavic 2 Pro/Zoom -käyttöohjeesta.

Ohjevideot

Katsele Mavic 2 Pro/Zoom -kopterin turvallista käyttöä esitteleviä ohjevideoita siirtymällä seuraavaan osoitteeseen tai skannaamalla QR-koodi:

<http://www.dji.com/mavic-2/info#video>



Lataa DJI GO 4 -sovellus

Käytä DJI GO™ 4 -sovellusta lennon aikana. * Lataa uusin versio skannaamalla oikeanpuoleinen QR-koodi. DJI GO 4:n Android-versio on yhteensopiva Android v5.0:n ja uudempien käyttöjärjestelmien kanssa. DJI GO 4:n iOS-versio on yhteensopiva iOS v10.0.2:n ja uudempien käyttöjärjestelmien kanssa.



* Turvallisuussyistä lentokorkeus on rajoitettu 30 metriin (98,4 ft) ja lentoetäisyys 50 metriin (164 ft), kun nelikopteri ei ole yhdistettynä tai ei ole kirjautuneena sovellukseen lennon aikana. Tämä koskee DJI GO 4 -sovellusta ja muita DJI-koptereiden kanssa yhteensopivia sovelluksia.

Lataa DJI Assistant 2 for Mavic -ohjelma

Lataa DJI Assistant 2 for Mavic -ohjelma osoitteesta <http://www.dji.com/mavic-2/info#downloads>.

Sisällysluettelo

Ohjeen käyttäminen	2
Selite	2
Lue ennen ensimmäistä lentoa	2
Ohjevideot	2
Lataa DJI GO 4 -sovellus	2
Lataa DJI Assistant 2 for Mavic -ohjelma	2
Tuoteprofiili	6
Johdanto	6
Mavic 2 Pron/Zoomin valmistelu	6
Kauko-ohjaimen valmistelu	8
Nelikopterin piirros	9
Aktivointi	11
Nelikopteri	13
Lentotilat	13
Nelikopterin LEDit ja tilanilmaisin	14
Kotiinpaluu	15
Optiset järjestelmät ja infrapunatunnistinjärjestelmät	20
Älykkäät lentotilat	23
Edistykselliset pilotin apujärjestelmät (APAS)	32
Lentotallennin	32
Potkurien kiinnittäminen ja irrottaminen	33
Älykäs lentoakku	34
Gimbaali ja kamera	37
Kauko-ohjain	41
Kauko-ohjaimen valmistelu	41
Kauko-ohjaimen yhdistäminen	47
DJI GO 4 -sovellus	49
Laitteet	49
Muokkausohjelma	52
SkyPixel	52
Me-yhteisö	52

Lentäminen	55
Lentoympäristöä koskevat vaatimukset	55
Lentorajat ja GEO-vyöhykkeet	55
Lentoa edeltävä tarkistuslista	57
Automaattinen lentoonlähtö/laskeutuminen	57
Moottoreiden käynnistäminen/pysäyttäminen	58
Testilento	58
Liite	61
Tekniset tiedot	61
Kompassin kalibrointi	64
Ohjelmistopäivitykset	65
Kauko-ohjaimen LCD-näytön valikkotiedot	66
Asiakastuki	67

Tuoteprofiili

Tässä luvussa esitellään Mavic 2 Pro/Zoom sekä nelikopterin ja kauko-ohjaimen osat.

Tuoteprofiliili

Johdanto

DJI Mavic 2 Prossa/Zoomissa on suuntaamattomat optiset järjestelmät ja infrapunatunnistinjärjestelmät. Ota monimutkaisia kuvia vaivattomasti DJI:n tunnusomaisten teknologioiden avulla, joita ovat esteentunnistusjärjestelmä ja älykkäät lentotilat, kuten Hyperlapse, ActiveTrack™ 2.0, TapFly ja QuickShots, sekä edistyneet pilotin apujärjestelmät.

Mavic 2 Prossa on täysin vakaa 3-akselinen gimbaali, joka on varustettu 1" CMOS-kennon kameralla (DJI:n ja Hasselblad:n yhdessä kehittämä). Kamera kuvaa 4K-videoita, 20 megapikselin kuvia ja tukee suotimien käyttöä. Mavic 2 Zoomissa on täysin vakaa 3-akselinen gimbaalikamera, joka kuvaa 4K-videoita, 12 megapikselin kuvia, tukee 2x optista zoomia, 24–48 mm:n objektiivia ja suotimia.

Mavic 2 Pro/Zoom käyttää uusinta teknologiaa vakauden ja kuvanlaadun parantamiseen. Mavic 2 Zoomin kulmatarkkuus on $\pm 0,005^\circ$ ja Mavic 2 Pron kulmatarkkuus on $\pm 0,01^\circ$.

Kauko-ohjaimessa on sisäänrakennettuna DJI:n pitkän kantaman OCUSSYNC™ 2.0 -lähetystekniikka, joka mahdollistaa videokuvan lähettämisen nelikopterista jopa kahdeksan kilometrin etäisyydellä olevan mobiililaitteen DJI GO 4 -sovellukseen 1080p-tarkkuudella. Kauko-ohjain toimii sekä 2,4 GHz:n että 5,8 GHz:n taajuuksilla, ja se valitsee automaattisesti parhaan lähetyskanavan ilman viivettä. Nelikopteria ja kameraa on helppo ohjata kauko-ohjaimen painikkeilla. LCD-näytöltä näet nelikopterin tiedot reaaliaikaisesti. Irrotettavat ohjainsauvat helpottavat kauko-ohjaimen säilytystä. Maksimikäyttöaika on 2 tuntia 15 minuuttia. Mavic 2 Pron/Zoomin maksimilentonopeus on 72 km/h (44,7 mph) ja maksimilentoaika on 31 minuuttia.



- Suurin ero Mavic 2 Pron ja Mavic 2 Zoomin välillä on kamerassa. Tämän käyttöohjeen yleiset kuvaukset koskevat sekä Mavic 2 Prota että Zoomia.



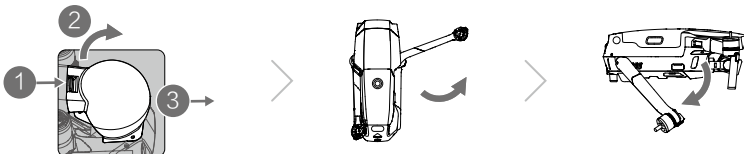
- Maksimilentoaika testattiin tuulettomassa ympäristössä tasaisella 25 km/h:n (15,5 mph) lentonopeudella. Maksimilentonopeus testattiin merenpinnan korkeudella tuulettomissa oloissa. Nämä arvot ovat vain viitteellisiä.
- Kauko-ohjain saavuttaa maksimilähetysetäisyyden (FCC) aukealla alueella, jossa ei ole sähkömagneettisia häiriöitä, noin 120 metrin (400 ft) korkeudessa. Maksimilentoaika on testattu laboratorioympäristössä. Arvo on vain viitteellinen.
- 5,8 GHz:n taajuutta tuetaan joillakin alueilla. Noudata paikallisia lakeja ja määräyksiä.

Mavic 2 Pron/Zoomin valmistelu

Nelikopterin valmistelu

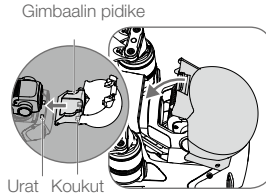
Nelikopterin varret taitetaan, ennen kuin nelikopteri pakataan tehtaalla. Avaa nelikopterin varret seuraavasti:

1. Irrota gimbaalin suojus kamerasta.
2. Avaa ensin etuvarret ja sitten takavarret.



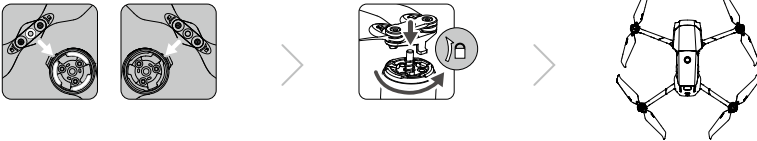
*Kiinnitä gimbaaliin suojus, jos gimbaalia ei käytetä.

- 1) idä gimbaali paikallaan ja työnnä gimbaalin pidike nelikopterin ja gimbaalin väliin.
- 2) Varmista, että gimbaalin suojuksen koukut lukittuvat nelikopterin uriin. Laske sitten gimbaalin suojus gimbaalin päälle ja kiinnitä paikoilleen soljella. Solki napsahtaa, kun se on kunnolla kiinni.



3. Potkurien kiinnittäminen.

Kiinnitä valkoisella merkityt potkurit valkoisella merkittyihin moottoreihin. Paina potkuria moottoria vasten ja kierrä sitä, kunnes se on kunnolla kiinni. Kiinnitä muut potkurit merkitsemättömiin moottoreihin. Avaa kaikki potkurien lavat.



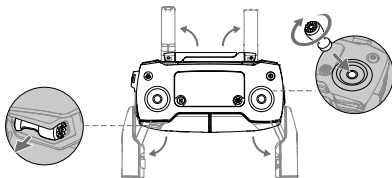
4. Kaikki älykkäät lentoakut ovat turvallisuuden varmistamiseksi lepotilassa ennen kuljetusta. Lataa ja aktivoi älykkäät lentoakut käyttämällä toimitukseen sisältyvää AC-verkkolaitetta. Jos haluat ladata älykkään lentoakun lennon jälkeen, irrota se nelikopterista ja liitä AC-verkkolaitteeseen.



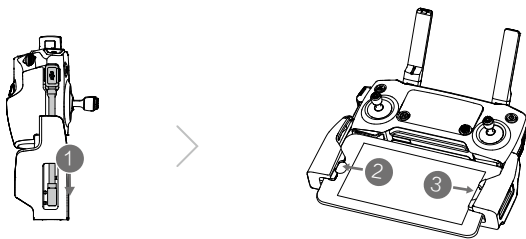
- Avaa etummaisat varret ja potkurit ennen takimaisten varsien avaamista.
- Varsien ja nelikopterin liikkeissä voi olla kitkaa Mavic 2 Pro/Zoom -nelikopterin kokoonlaittavasta muotoilusta johtuen.
- Varmista, että gimbaalin suojus on irrotettu ja että kaikki varret ja potkurit on avattu ennen nelikopterin käynnistämistä. Muussa tapauksessa se voi vaikuttaa nelikopterin itsediagnostiikkaan.
- Jos käytät Huaweiin mobiililaitetta, valitse "Vain lataus", kun muodostat yhteyden USB:n kautta. Muut vaihtoehdot voivat katkaista yhteyden.

Kauko-ohjaimen valmistelu

1. Avaa mobiililaitteen pidikkeet ja antennit.
2. Poista ohjainsauvat kauko-ohjaimen säilytystilasta ja ruuvaa ne paikoilleen.



3. Valitse sopiva RC-kaapeli käytettävän mobiililaitteen mukaisesti. Kaapelisiirtimen on kiinnitetty valmiiksi Lightning-liittimellä varustettu kaapeli. MicroUSB- ja USB-C-kaapelit sisältyvät myös pakkaukseen. Kytke RC-kaapeli mobiililaitteeseesi. Kiinnitä mobiililaite kauko-ohjaimen työntämällä molempia pidikkeitä sisäänpäin.

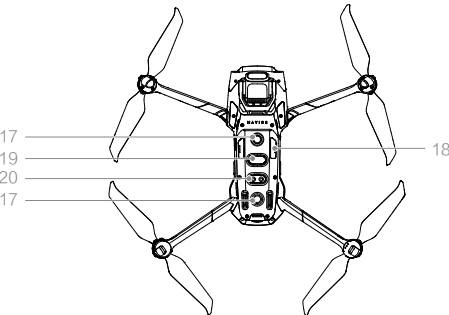
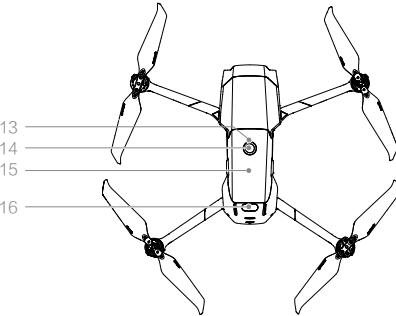
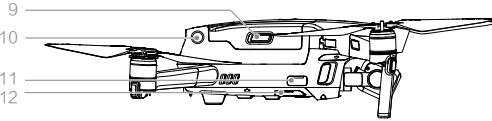
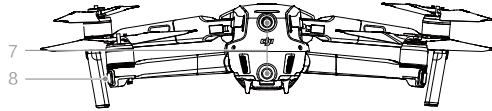
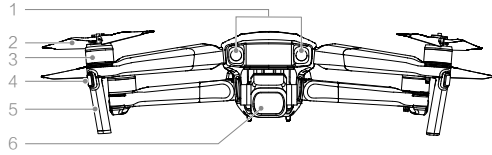


Vaihda RC-kaapeli alla olevien kuvien mukaisesti. RC-kaapelisiirrin on vaihdettava, jos käytät USB-C RC-kaapelia.

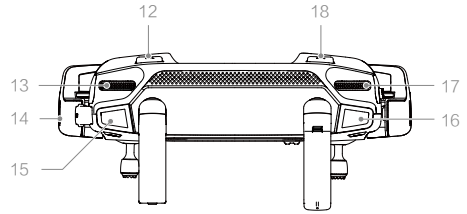
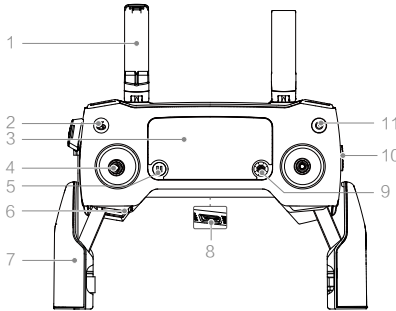


- Voit kytkeä mobiililaitteesi kauko-ohjaimen myös USB-kaapelilla, jos mobiililaite ei sovi pidikkeisiin. Kytke kaapelin toinen pää mobiililaitteeseesi ja toinen pää kauko-ohjaimen pohjassa olevaan USB-liitäntään.
- Älä käytä Micro-USB- ja USB-liitäntää samanaikaisesti videon lataamiseen. Irrota kaapeli yhdestä liitännästä, ennen kuin kytket laitteen toiseen liitäntään videon lataamista varten.

Nelikopterin piirros



1. Eteen suunnattu optinen järjestelmä
2. Potkurit
3. Moottorit
4. Etu-LEDit
5. Antennit
6. Gimbaali ja kamera
7. Taakse suunnattu optinen järjestelmä
8. Nelikopterin tilanilmaisin
9. Akun pidikkeet
10. Sivusuuntainen optinen järjestelmä
11. USB-C-liitäntä
12. Linkityspainike/Linkitystilän ilmais
13. Akun varaustason LED-merkkivalot
14. Virtapainike
15. Älykäs lentoakku
16. Ylös suunnattu infrapunatunnistinjärjestelmä
17. Alas suunnattu optinen järjestelmä
18. microSD-korttipaikka
19. Alas suunnattu infrapunatunnistinjärjestelmä
20. Lisävalo pohjassa



1. Antennit

Siirtää langattomat kopterin ohjaus- ja videosaaniait.

2. Paluupainike (RTH)

Käynnistä kotiinpaluu pitämällä painiketta painettuna. Nelikopteri palaa viimeksi tallennettuun kotipisteeseen. Peruuta kotiinpaluu painamalla painiketta uudelleen.

3. LCD-näyttö

Näyttää nelikopterin ja kauko-ohjaimen järjestelmän tilan.

4. Irrotettavat ohjainsauvat

Irrotettavien ohjainsauvojen säilyttäminen on helppoa. Oletuslentotilaksi on määritetty Tila 2. Voit määrittää lentotilan DJI GO 4 -sovelluksessa.

5. Lennon keskeytyspainike

Pysäytä nelikopteri ja leijuta sitä paikallaan painamalla keskeytyspainiketta (vain kun GPS tai optinen järjestelmä on käytettävissä). Lennon keskeytyspainikkeella voi suorittaa erilaisia toimintoja eri lentotiloissa. Katso lisätietoja Älykkäät lentotilat -luvusta.

6. Ohjainsauvojen säilytystila

Tarkoitettu ohjainsauvojen säilytykseen.

7. Mobiililaitteen pidikkeet

Kiinnitä mobiililaitteesi turvallisesti kauko-ohjaimen pidikkeiden avulla.

8. Videon latausliitäntä (USB)

Yhdistä mobiililaitteeseen videon lataamiseksi tavallisen USB-kaapelin kautta.

9. 5D-painike

Oletusasetukset on lueteltu alla. Voit muuttaa oletusasetuksia DJI GO 4 -sovelluksessa.

Vasen: Pienennä valotusarvoa.

Oikea: Suurennä valotusarvoa.

Ylös: Keskitä gimbaali uudelleen/gimbaali alaspäin.

Alas: Keskitä gimbaali uudelleen/gimbaali alaspäin.

Paina alas: Avaa DJI GO 4 Älykäs lento -valikko.

10. Lentotilan kytkin

Valitse kytkimellä S-, P- tai T-tila.

11. Virtapainike

Tarkista akun nykyinen lataustaso painamalla painiketta kerran. Kytke kauko-ohjain päälle/pois päältä painamalla painiketta kerran ja sitten uudelleen pitkään.

12. C1-painike (määritettävä)

Oletusasetukseksi on määritetty tarkennus keskelle. Voit muuttaa oletusasetuksia DJI GO 4 -sovelluksessa.

13. Gimbaalin valitsin

Säätölee kameran kallistuskulmaa.

14. Videon lataus-/virtaliitäntä (micro USB)

Yhdistä mobiililaitteeseen videon lataamiseksi RC-kaapelin kautta. Yhdistä AC-verkkolaitteeseen kauko-ohjaimen akun lataamiseksi.

15. **Tallennuspainike**

Aloita videon tallennus painamalla painiketta. Pysäytä tallennus painamalla painiketta uudelleen.

16. **Tarkennus-/suljinpainike**

Paina painiketta puoliväliin, jolloin kamera tarkentaa kuvan automaattisesti. Paina painiketta kerran, kun haluat ottaa kuvia DJI GO 4 -sovelluksessa valitun tilan mukaan.

17. **Aukon/sulkimen säädin (Mavic 2 Pro)**

Kierrä säädintä, kun haluat säätää valotuksen korjausta (Ohjelmointitilassa), aukkoa (Aukon prioriteetti -tilassa ja Manuaalitilassa) tai suljinta (Sulkijan prioriteetti -tilassa).

Zoomin säädin (Mavic 2 Zoom) Säädä Mavic 2 Zoom -kameran zoomia kiertämällä säädintä.

18. **C2-painike (määritettävä)**

Oletusasetukseksi on määritetty toisto. Voit muuttaa oletusasetuksia DJI GO 4 -sovelluksessa.

Aktivointi

Mavic 2 Pro/Zoom on aktivoitava ennen ensimmäistä käyttökertaa. Aktivoi Mavic 2 Pro/Zoom DJI GO 4 -sovelluksessa noudattamalla näytöllä näkyviä ohjeita.

Nelikopteri

Tässä luvussa esitellään lennonohjain, älykäs lentoakku sekä eteen, taakse ja alas suunnatut optiset järjestelmät.

Nelikopteri

Mavic 2 Pro/Zoom -nelikopterissa on lennonohjain, optiset järjestelmät, videon latausjärjestelmä, käyttöjärjestelmä ja älykäs lentoakku. Katso nelikopteripiirros Tuoteprofiili-luvussa.

Lentotilat

Mavic 2 Prossa/Zoomissa on kolme lentotilaa sekä neljä lentotila, jonka nelikopteri ottaa käyttöön tietyissä olosuhteissa:

P-tila (Positioning): P-tila toimii parhaiten, kun GPS-signaali on vahva. Nelikopteri käyttää GPS:ää ja optisia järjestelmiä itsensä paikantamiseen, vakauttamiseen ja esteiden välillä liikkumiseen. Älykkäät lentotilat ovat käytössä tässä toimintatilassa.

Kun eteen ja taakse suunnatut optiset järjestelmät ovat käytössä ja valaistus on riittävä, maksimilentokulma on 25° ja maksimilentonopeus eteenpäin on 50 km/h (31 mph) ja taaksepäin 43 km/h (27 mph).

Huomaa: P-tilassa ohjainsauvojen liikkeiden on oltava suurempia suurten nopeuksien saavuttamiseksi.

Nelikopteri vaihtaa automaattisesti Attitude (ATTI) -tilaan, kun optiset järjestelmät eivät ole käytössä ja kun GPS-signaali on heikko tai kompassin toiminta häiriintyy. Kun optiset järjestelmät eivät ole käytössä, nelikopteri ei pysty paikantamaan itseään tai jarruttamaan automaattisesti, mikä lisää vaaratilanteiden mahdollisuutta. Ympäristö voi vaikuttaa nelikopteriin helpommin ATTI-tilassa. Ympäristötekijät, kuten tuuli, voivat liikuttaa nelikopteria vaakasuunnassa, mikä voi aiheuttaa vaaratilanteita etenkin silloin, kun nelikopteria lennätetään ahtaissa tiloissa.

S-tila (Sport): S-tilassa optiset järjestelmät eivät ole käytössä ja nelikopteri käyttää paikantamiseen vain GPS:ää. Maksimilentonopeus on 72 km/h (44,7 mph). Älykkäät lentotilat eivät ole käytettävissä, eikä nelikopteri pysty tunnistamaan tai väistämään esteitä.

Huomaa: S-tilassa nelikopteri on optimoitu liikkumaan ketterämmin ja nopeammin, ja se reagoi herkemmin ohjainsauvojen liikkeisiin.

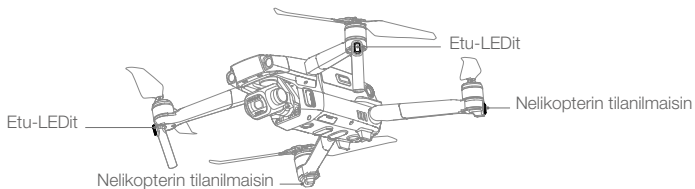
T-tila (Tripod): T-tila perustuu P-tilaan, ja lentonopeus on rajoitettu, jolloin nelikopteri on vakaampi kuvauksen aikana. Maksimilentonopeus, maksiminousunopeus ja maksimilaskeutumisnopeus ovat 1 m/s. Älykkäät lentotilat eivät ole käytettävissä T-tilassa.



- Eteen ja taakse suunnatut sekä sivusuuntaiset optiset järjestelmät ja ylös suunnattu infrapuna-tilanjärjestelmä eivät ole käytössä S-tilassa, mikä tarkoittaa sitä, että nelikopteri ei pysty tunnistamaan reitillä olevia esteitä automaattisesti.
- Nelikopterin maksiminopeus ja jarrutusmatka kasvavat huomattavasti S-tilassa. Tuulettomissa olosuhteissa vaadittu vähimmäisjarrutusmatka on 30 m (98,4 ft).
- Laskeutumisnopeus kasvaa huomattavasti S-tilassa.
- Nelikopterin reagoitokyky on huomattavasti parempi S-tilassa, joten pienetkin kauko-ohjaimen ohjainsauvojen liikkeet saavat nelikopterin liikkumaan pitempiä matkoja. Ole varovainen ja varmista, että liikkumatilaa on riittävästi lennon aikana.
- Vaihda lentotilaa kauko-ohjaimen lentotilan kytkimellä. Jotta voit vaihtaa lentotiloja, ota käyttöön Useita lentotiloja -asetus DJI GO 4 -sovelluksessa.

Nelikopterin LEDit ja tilanilmaisimet

Mavic 2 Pro/Zoom -nelikopterissa on etu-LEDit ja tilanilmaisimet. Katso alla oleva kuva.



Etu-LEDit osoittavat nelikopterin suunnan ja palavat punaisina, kun nelikopteri on kytketty päälle. Ne näyttävät laitteen keulan sijainnin (LEDit voi sammuttaa DJI GO 4 -sovelluksessa).




Nelikopterin tilanilmaisimet kertovat nelikopterin lennonohjausjärjestelmän tilan. Katso alla olevasta taulukosta lisätietoja nelikopterin tilanilmaisimista. Tilanilmaisimet vilkkuvat myös silloin, kun kotipiste tallennetaan, kuten Kotiinpaluu-luvussa kuvataan.

Nelikopterin tilanilmaisimen tilat


	Väri	Vilkkuva/jatkuvasti palava	Nelikopterin tilan kuvaus
Normaalit tilat			
	Vaihtuva punainen, vihreä ja keltainen valo	Vilkkuu	Käynnistyminen ja itsediagnostisten testien suorittaminen
	Keltainen	Vilkkuu neljä kertaa	Lämpenemisvaihe
	Vihreä	Vilkkuu hitaasti	P-tila, GPS käytössä
	Vihreä	Vilkkuu ajoittain kahdesti	P-tila, eteen ja taakse suunnatut optiset järjestelmät käytössä
	Keltainen	Vilkkuu hitaasti	GPS, eteen tai taakse suunnattu optinen järjestelmä ei ole käytössä
	Vihreä	Vilkkuu nopeasti	Jarrutus
Varoitustilat			
	Keltainen	Vilkkuu nopeasti	Kauko-ohjaimen signaalia ei löydy
	Punainen	Vilkkuu hitaasti	Alhainen akun varaus
	Punainen	Vilkkuu nopeasti	Erittäin alhainen akun varaus
	Punainen	Vilkkuu	IMU-virhe
	Punainen	Palaa jatkuvasti	Kriittinen virhe
	Vaihtuva punainen ja keltainen valo	Vilkkuu nopeasti	Kompassi on kalibroitava


Kotiinpaluu

Kotiinpaluu-toiminto (RTH) palauttaa nelikopterin takaisin viimeksi tallennettuun kotipisteeseen. Kotiinpaluu-tiloja on kolme: Älykäs kotiinpaluu, Alhaisen varaustason kotiinpaluu ja Varokotiinpaluu. Kotiinpaluu-tilat kuvataan yksityiskohtaisesti tässä luvussa.

	GPS	Kuvaus
Kotipiste		Jos GPS-signaali oli vahva lentoalueen yhteydessä, kotipiste on se sijainti, josta nelikopteri lähti liikkeelle. GPS-kuvake () ilmaisee GPS-signaalin vahvuuden. Nelikopterin tilanilmaisimissa vilkkuu nopeasti vihreänä, kun kotipiste tallennetaan.

Älykäs kotiinpaluu (Smart RTH)

Jos GPS-signaali on riittävän vahva, voit palauttaa nelikopterin kotipisteeseen Älykäs kotiinpaluu -toiminnon avulla. Älykäs kotiinpaluu käynnistetään joko napauttamalla  -kuvaketta DJI GO 4 -sovelluksessa tai pitämällä kauko-ohjaimen paluupainiketta painettuna.

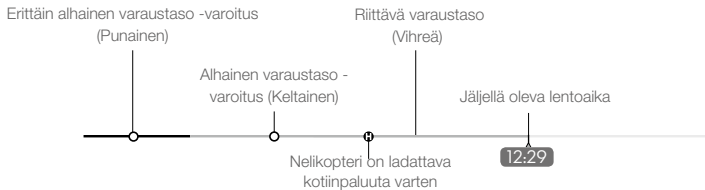
Poistu Älykäs kotiinpaluu -tilasta napauttamalla  -kuvaketta DJI GO 4 -sovelluksessa tai painamalla kauko-ohjaimen paluupainiketta.

Alhaisen varaustason kotiinpaluu (Low Battery RTH)

Kotiinpaluu alhaisen varaustason vuoksi käynnistyy, kun älykäs lentoakku on tyhjentynyt niin paljon, että nelikopterin turvallinen kotiinpaluu ei välttämättä onnistu. Palaa kotiin tai laskeudu maahan välittömästi, kun saat kehotuksen. DJI GO 4 -sovelluksessa näkyy varoitus, kun akun varaustaso on alhainen. Nelikopteri palaa automaattisesti kotipisteeseen, jos et tee mitään kymmenen sekunnin kuluessa. Käyttäjä voi peruuttaa kotiinpaluun painamalla kauko-ohjaimen paluupainiketta tai lennon keskeytyspainiketta.

Jos kotiinpaluu peruutetaan alhaista akun varausta koskevan varoituksen jälkeen, älykkään lentoakun varaus ei välttämättä riitä turvalliseen laskeutumiseen, mikä voi johtaa nelikopterin maahansyöksyyn tai katoamiseen. Akun varaustason varoitusrajat määritetään automaattisesti sen perusteella, mikä on nelikopterin nykyinen korkeus ja kuinka kaukana se on kotipisteestä.

Nelikopteri laskeutuu automaattisesti, jos nykyinen varaustaso riittää vain nelikopterin laskeutumiseen sen nykyisestä korkeudesta. Käyttäjä ei voi peruuttaa automaattista laskeutumista, mutta hän voi muuttaa nelikopterin suuntaa laskeutumisen aikana kauko-ohjaimen avulla.



DJI GO 4: akun varaustason ilmaisinpalkki



- DJI GO 4:n varaustason ilmaispalkin värilliset vyöhykkeet ja merkit kuvaavat arvioitua jäljellä olevaa lentoaikaa. Ne muuttuvat automaattisesti nelikopterin sijainnin ja tilan perusteella.
- Jos nykyinen varaustaso riittää vain nelikopterin laskeutumiseen sen nykyisestä korkeudesta, erittäin alhainen varaustaso -varoitusta kytkeytyy päälle ja nelikopteri laskeutuu automaattisesti. Tätä toimintoa ei voi peruuttaa. Jos on olemassa törmäysvaara, liikuta kaasuhjainta ylöspäin ja yritä ohjata nelikopteria toiseen suuntaan.
- Jos akun varaustaso on riittävä, DJI GO 4:n varaustason ilmaispalkki näyttää jäljellä olevan lentoajan, joka perustuu akun senhetkiseen varaustasoon.

Jos akun varaustason varoitus tulee näkyviin, toimi alla olevan taulukon ohjeiden mukaan. Kotiinpaluu ja akun varaustason varoitukset (kun käytössä laiteohjelmisto v00.06.00.00)

Varoitus	Nelikopterin tilanilmais	DJI GO 4 -sovellus	Huomautukset/ohjeet
Alhainen akun varaus	Vilkkuu hitaasti punaisena	Tarjoaa mahdollisuuden palata kotipisteeseen automaattisesti tai jatkaa normaalia lentoa. Jos et tee mitään, nelikopteri lentää automaattisesti kotipisteeseen kymmenen sekunnin kuluttua.	Akun varaustaso on alhainen. Lennätä nelikopteri takaisin ja laskeudu viipymättä. Pysäytä sitten moottorit ja vaihda akku.
Erittäin alhainen akun varaus	Vilkkuu nopeasti punaisena	Näyttö vilkkuu punaisena.	Nelikopteri laskeutuu automaattisesti. Tätä toimintoa ei voi peruuttaa. Jos on olemassa törmäysvaara, liikuta kaasuhjainta ylöspäin ja yritä ohjata nelikopteria toiseen suuntaan.


Kotiinpaluu ja akun varaustason varoitukset (kun käytössä laiteohjelmisto v01.00.00.00)

Varoitus	Ohjeet	Nelikopterin tilanilmais	DJI GO 4 -sovellus	Toimenpiteet
Alhainen akun varaustaso	Jäljellä oleva varaustaso riittää kotiinpaluuseen.	Vilkkuu hitaasti punaisena	Valitse Kotiinpaluu tai jatka normaalia lentoa.	Valitse vaihtoehto. Jos et tee mitään, nelikopteri siirtyy Kotiinpaluu-tilaan.
	Jäljellä oleva varaustaso riittää hätäkotiinpaluuseen (kun nelikopteri on Kotiinpaluu-tilassa, RC-signaali on normaali ja korkeus on yli 50 m).			Valitse Hätäkotiinpaluu tai jatka Kotiinpaluu-tilassa.

Varoitus	Ohjeet	Nelikopterin tilanilmaisain	DJI GO 4 -sovellus	Toimenpiteet
Alhainen akun varaustaso	Jäjellä oleva varaustaso riittää hätälaskeutumiseen (kun nelikopteri on Kotiinpaluu-tilassa ja RC-signaali on normaali).	Vilkkuu hitaasti punaisena	Nelikopteri laskeutuu. Toimintoa ei voi peruuttaa.	Nelikopteri laskeutuu välittömästi.
Erittäin alhainen akun varaustaso	Nelikopteri laskeutuu 10 sekunnin kuluttua (kun lennät normaalisti erittäin alhaisella akun varaustasolla).	Vilkkuu nopeasti punaisena	Nelikopteri laskeutuu kymmenen sekunnin kuluttua. Toimintoa ei voi peruuttaa.	Nelikopteri laskeutuu kymmenen sekunnin kuluttua.
	Nelikopteri laskeutuu automaattisesti (kun lennät normaalisti erittäin alhaisella akun varaustasolla).		Nelikopteri laskeutuu välittömästi. Toimintoa ei voi peruuttaa.	Nelikopteri laskeutuu välittömästi.

Varokotiinpaluu (Failsafe RTH)

Nelikopteri voi muodostaa reaaliaikaisen kartan lentoreitistään lennon aikana eteen suunnatun optisen järjestelmän avulla. Jos kotipiste on tallennettu ja kompassi toimii normaalisti, Varokotiinpaluu aktivoituu automaattisesti, jos kauko-ohjaimen signaali katoaa yli kahdeksi sekunniksi.

Kun Varokotiinpaluu aktivoituu, nelikopteri alkaa seurata alkuperäistä lentoreittiään kotiin. Jos kauko-ohjaimen signaali palautuu 60 sekunnin kuluessa Varokotiinpaluu-toiminnon aktivoitumisesta, nelikopteri leijuu senhetkisessä paikassaan kymmenen sekuntia ja odottaa pilotin käskyjä. Käyttäjä voi peruuttaa Varokotiinpaluun ja ottaa nelikopterin hallintaansa napauttamalla  -kuvaketta DJI GO 4 -sovelluksessa tai painamalla kauko-ohjaimen paluupainiketta. Jos pilotti ei anna käskyä, nelikopteri lentää suoraan kotipisteeseen. Jos kauko-ohjaimen signaali on yhä kateissa 60 sekunnin kuluttua Varokotiinpaluun aktivoinnista, nelikopteri lakkaa seuraamasta alkuperäistä lentoreittiään ja lentää suoraan kotipisteeseen.



- Jos nelikopteri on yli kahden kilometrin tai alle 50 metrin päässä kotipisteestä kotiinpaluun alkaessa, nelikopteri ei seuraa alkuperäistä lentoreittiä vaan lentää suoraan kotipisteeseen.
- Huomaa, että GEO-vyöhykkeet voivat vaikuttaa nelikopterin kykyyn seurata alkuperäistä lentoreittiä.
- Kun nelikopteri havaitsee esteitä lennon aikana, se lopettaa alkuperäisen lentoreitin seuraamisen ja lentää suoraan kotipisteeseen.

Kotiinpaluu

Älykäs kotiinpaluu, Alhaisen varaustason kotiinpaluu ja Varokotiinpaluu noudattavat kaikki samaa menettelyä:

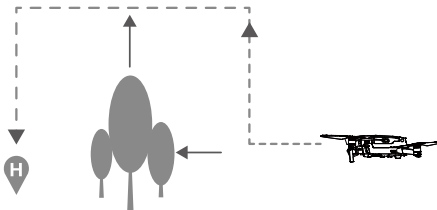
1. Nelikopteri säättää suuntaansa.
2. a. Jos nelikopteri on yli 20 metrin päässä kotipisteestä kotiinpaluun alkaessa, se nousee esiasetettuun kotiinpaluukorkeuteen ja lentää kotipisteeseen 12 m/s nopeudella. Jos nelikopterin nykyinen korkeus on korkeammalla kuin kotiinpaluukorkeus, se lentää kotipisteeseen nykyisessä korkeudessa. Eteen ja taakse suunnatut optiset järjestelmät ovat käytössä.
b. Jos nelikopteri on 5–20 metrin päässä kotipisteestä kotiinpaluun alkaessa:
 - i. Jos Nykyinen korkeus -vaihtoehto on valittuna, nelikopteri lentää kotipisteeseen nykyisessä korkeudessa, paitsi jos nykyinen korkeus on alle 2 metriä, jolloin nelikopteri nousee 2 metriin ja lentää sitten kotipisteeseen 3 m/s nopeudella.
 - ii. Jos Nykyinen korkeus -vaihtoehtoa ei ole valittuna, nelikopteri laskeutuu välittömästi.
3. c. Jos nelikopteri on alle 5 metrin päässä kotipisteestä kotiinpaluun alkaessa, se laskeutuu välittömästi.
3. Kun nelikopteri on saapunut kotipisteeseen, se laskeutuu ja moottorit pysähtyvät.




Esteiden väistäminen kotiinpaluun aikana

Edellyttäen, että valaistus on riittävä eteen ja taakse suunnattujen optisten järjestelmien toiminnan kannalta, Mavic 2 Pro/Zoom tunnistaa ja pyrkii aktiivisesti väistämään esteet kotiinpaluun aikana. Esteiden väistämismenettely on seuraavanlainen:

1. Nelikopteri hidastaa vauhtiaan, kun se havaitsee esteen.
2. Nelikopteri pysähtyy, leijuu paikallaan ja nousee, kunnes se ei enää havaitse estettä.
3. Kotiinpaluu jatkuu. Nelikopteri lentää kotipisteeseen uudessa korkeudessa.





- Nelikopterit ei voi palata kotipisteeseen, jos GPS-signaali on heikko tai sitä ei löydy.
- Älykäs kotiinpaluu ja Alhaisen varaustason kotiinpaluu -tiloissa nelikopterit nousee automaattisesti 20 metrin (65 ft) korkeuteen. Kun se on saavuttanut vähintään 20 metrin (65 ft) korkeuden, liikuta kaasuohtajainta, jolloin nelikopterit lopettaa nousemisen ja lentää kotipisteeseen nykyisessä korkeudessa.
- Nelikopterit ei pysty väistämään esteitä Varokotiinpaluu-tilassa, jos eteen ja taakse suunnatut optiset järjestelmät eivät ole käytössä. Ennen jokaista lentoa on tärkeää asettaa soveltuva kotiinpaluukorkeus. Avaa DJI GO 4 -sovellus, napauta  -kuvaketta ja aseta kotiinpaluukorkeus.
- Voit säädellä nelikopterin nopeutta ja korkeutta kotiinpaluun aikana kauko-ohjaimella tai DJI GO 4 -sovelluksella, mutta lennonohjain ohjaa lentosuuntaa.
- Kotiinpaluun aikana nelikopterit ei pysty havaitsemaan tai väistämään sivulla olevia esteitä.

Laskeutumissuojaus

Laskeutumissuojaus aktivoituu Älykäs kotiinpaluu -toiminnon aikana ja nelikopterit laskeutuu seuraavasti:

1. Kun laskeutumissuojaus havaitsee maanpinnan soveltuvan laskeutumiseen, nelikopterit laskeutuu varovasti.
2. Jos maanpinta ei sovellu laskeutumissuojaustoiminnon mielestä laskeutumiseen, nelikopterit leijuu paikallaan ja odottaa pilotin vahvistavan maanpinnan soveltuvuuden laskeutumiseen.
3. Jos laskeutumissuojaus ei ole käytössä, DJI GO 4 antaa laskeutumiskehotuksen, kun nelikopterit laskeutuu alle 0,5 metriin. Vedä kaasuohtajain alas sekunniksi tai laskeudu sovelluksen automaattisen laskeutumissäätimen avulla.

Laskeutumissuojaus aktivoituu Alhaisen varaustason kotiinpaluu- ja Varokotiinpaluu-tiloissa. Nelikopterit tekee seuraavat toimenpiteet:

Alhaisen varaustason kotiinpaluu- ja Varokotiinpaluu-tilojen aikana nelikopterit leijuu 2 metrin korkeudessa maanpinnan yläpuolella ja odottaa pilotin vahvistavan maanpinnan soveltuvuuden laskeutumiseen. Vedä kaasuohtajain alas sekunniksi tai laskeudu sovelluksen automaattisen laskeutumissäätimen avulla.

Laskeutumissuojaus aktivoituu, ja nelikopterit suorittaa edellä luetellut laskeutumistoimenpiteet.



Optiset järjestelmät eivät ole käytössä laskeutumisen aikana. Noudata varovaisuutta, kun lasket nelikopterin maahan.

Tarkkuuslaskeutuminen

Mavic 2 Pro/Zoom automaattisesti skannaa ja yrittää löytää kotipistettä vastaavia maaston ominaisuuksia kotiinpaluun aikana. Kun nykyinen maasto vastaa kotipisteen maastoa, Mavic 2 Pro/Zoom aloittaa laskeutumisen. DJI GO 4 -sovelluksessa näkyy viesti, jos kotipistettä vastaavaa maastoa ei löydy.



- Tarkkuuslaskeutumisen onnistuminen riippuu seuraavista tekijöistä:
 - a. Kotipiste on tallennettava lentoonlähdön yhteydessä, eikä sitä saa muuttaa lennon aikana, koska muutoin kotipisteen maaston ominaisuudet eivät jää nelikopterin muistiin.
 - b. Nelikopterin on noudettava lentoonlähdön yhteydessä 7 metriä pystysuunnassa, ennen kuin se voi alkaa lentämään vaakasuunnassa.
 - c. Kotipisteen maaston ominaisuuksien on pysyttävä suurelta osin muuttumattomina.
 - d. Kotipisteen maaston on erotuttava muista maastoista riittävästi.
 - e. Valaistusolosuhteet eivät saa olla liian valoisat tai liian pimeät.
- Seuraavat toiminnot ovat käytettävissä tarkkuuslaskeutumisen aikana:
 - a. Nopeuta laskeutumista painamalla kaasuohtajainta alaspäin.
 - b. Pysäytä tarkkuuslaskeutuminen liikuttamalla ohjainsauvoja mihin tahansa suuntaan. Mavic 2 Pro/Zoom laskeutuu pystysuorassa, kun ohjainsauvat vapautetaan.

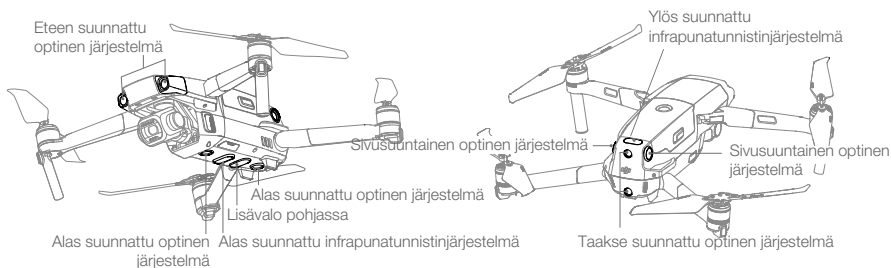
Optiset järjestelmät ja infrapunatunnistinjärjestelmät

Mavic 2 Prossa/Zoomissa on eteen, taakse, alas ja sivuille suunnatut optiset järjestelmät sekä ylös ja alas suunnatut infrapunatunnistinjärjestelmät esteiden tunnistamista varten (jos valaistusolosuhteet ovat riittävät).

Eteen, taakse ja alas suunnattujen optisten järjestelmien kuusi kameraa sijaitsevat nelikopterin etu- ja takaosassa sekä alapuolella. Sivusuuntainen optinen järjestelmä koostuu kahdesta kamerasta, jotka sijaitsevat nelikopterin kummallakin puolella.

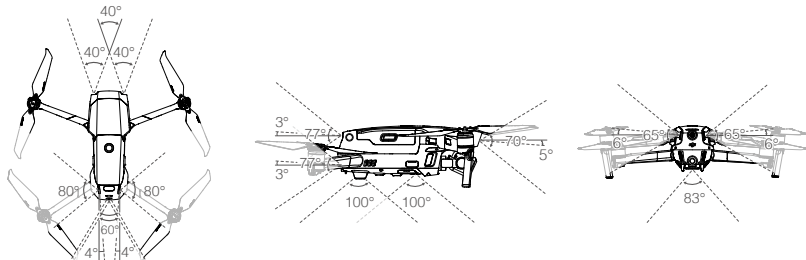
Ylös ja alas suunnattujen infrapunatunnistinjärjestelmien kaksi 3D-infrapunamoduulia sijaitsee nelikopterin ylä- ja alapuolella.

Alas suunnattu optinen järjestelmä ja infrapunatunnistinjärjestelmä auttavat nelikopteria säilyttämään nykyisen sijaintinsa ja leijumaan paikallaan tarkemmin sekä lentämään sisätiloissa tai muissa ympäristöissä, joissa GPS-signaali ei ole käytettävissä. Nelikopterin pohjassa sijaitseva lisävalo parantaa näkyvyyttä heikoissa valaistusolosuhteissa ja helpottaa siten alas suunnatun optisen järjestelmän toimintaa.



Tunnistusalue

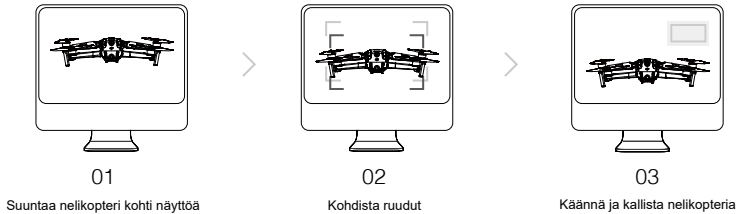
Optisten järjestelmien tunnistusalueet ovat alla olevien kuvien mukaiset. Huomaa, että nelikopteri ei pysty havaitsemaan tai väistämään esteitä, jotka eivät ole tunnistusalueella.



Optisen järjestelmän kameroiden kalibrointi

Nelikopteriin asennetut optisen järjestelmän kamerat on kalibroitu tehtaalla. Jos nelikopteri törmää johonkin, kamerat on kalibroitava DJI Assistant 2 for Mavic -ohjelmalla tai DJI GO 4 -sovelluksella.

Optisen järjestelmän kameroiden kalibrointi onnistuu tarkimmin DJI Assistant 2 for Mavic -ohjelmalla. Kalibroi eteen suunnatut optisen järjestelmän kamerat noudattamalla seuraavia vaiheita. Kalibroi muut optisen järjestelmän kamerat toistamalla vaiheet.



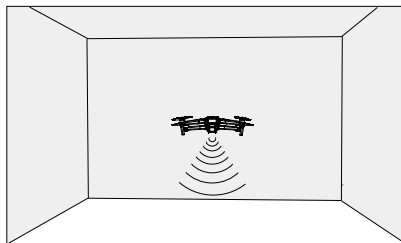
Jos optisen järjestelmän kalibrointi on tarpeen, DJI GO 4 lähettää ilmoituksen. Jos lähellä ei ole tietokonetta, sovelluksessa voi suorittaa pikakalibroinnin. Käynnistä pikakalibrointi napauttamalla nelikopterin tilapalkkia ja optisia sensoreita.



- Pikakalibrointi on vain pikaratkaisu optisen järjestelmän ongelmiin. Kun mahdollista, kytke nelikopteri tietokoneeseen ja suorita täysi kalibrointi DJI Assistant 2 for Mavic -ohjelmalla.
- Suorita kalibrointi vain teksturoiduilla pinnoilla, kuten ruoholla tai kun valaistusolosuhteet ovat riittävät. Älä kalibroi nelikopteria erittäin heijastavilla pinnoilla, kuten marmorilla tai keraamisilla laatoilla.

Optisten järjestelmien käyttäminen

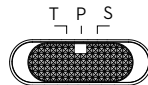
Alas suunnattu optinen järjestelmä ja infrapunatunnistinjärjestelmä käynnistyvät automaattisesti, kun nelikopteri käynnistetään. Lisätoimenpiteitä ei tarvita. Kun alas suunnattu optinen järjestelmä on käytössä, nelikopteri voi leijaila myös ilman GPS-signaalia.



Alas suunnattua optista järjestelmää käytetään yleensä sisätiloissa, joissa GPS ei ole käytettävissä. Alas suunnattu optinen järjestelmä toimii parhaiten, kun nelikopteri on 0,5–11 metrin (1,6–33 ft) korkeudessa. Huomaa, että jos nelikopterin korkeus on yli 11 metriä (33 ft), se voi vaikuttaa optiseen paikannustoihintoon.

Käytä alas suunnattua optista järjestelmää noudattamalla seuraavia ohjeita:

1. Varmista, että nelikopteri on P-tilassa ja aseta se tasaiselle pinnalle.
Huomaa, että alas suunnattu optinen järjestelmä ei toimi kunnolla, jos pinnoissa ei ole selkeitä kuviovaihteluita.
2. Käynnistä nelikopteri. Nelikopteri leijuu paikallaan lentoalähdön jälkeen. Nelikopterin tilailmaisimet vilkkuvat kahdesti vihreään, mikä tarkoittaa, että alas suunnattu optinen järjestelmä toimii.



Kun eteen ja taakse suunnatut optiset järjestelmät ovat käytössä, nelikopteri voi jarruttaa, kun se havaitsee edessään esteitä. Eteen ja taakse suunnatut optiset järjestelmät toimivat parhaiten, kun valaistus on riittävä ja ja esteet ovat selkeästi merkittyjä tai kuvioituja. Jotta jarrutusaikaa on riittävästi, nelikopteri ei saa lentää eteenpäin yli 50 km/h:n (31 mph) nopeudella tai taaksepäin yli 42 km/h:n (27 mph) nopeudella.

Sivusuuntaiset optiset järjestelmät edellyttävät parempaa valaistusta ja selkeämmin kuvioituja tai merkittyjä esteitä. Ne eivät pysty tunnistamaan liikkuvia kohteita, kuten ihmisiä, ajoneuvoja, puiden oksia tai vilkkuvia valoja. Sivusuuntaiset optiset järjestelmät ovat käytettävissä vain joissakin älykkäissä lentotiloissa ja Tripod-tilassa. Kulmanopeuden raja on 24°/s ja sivuttaisen nopeuden raja on 29 km/h (18 mph).



- Sivusuuntaisilla optisilla järjestelmillä on rajallinen kyky tunnistaa ja väistää esteitä, ja ympäristö voi myös vaikuttaa sen suorituskykyyn. Muista säilyttää näköyhteys nelikopteriin ja kiinnitä huomiota DJI GO 4 -sovelluksen antamiin kehotuksiin. DJI ei ota vastuuta sivusuuntaisten optisten järjestelmien käytön aikana vaurioituneista tai kadonneista nelikoptereista.
- Optinen järjestelmä ei toimi kunnolla sellaisten pintojen päällä, joissa EI ole selkeitä, vaihtelevia kuvioita. Optinen järjestelmä toimii vain, kun nelikopteri on 0,5–50 metrin korkeudessa. Huomaa, että jos nelikopterin korkeus on yli 11 metriä (33 ft), se voi vaikuttaa optiseen paikannustointoon.
- Pohjassa sijaitseva lisävalo otetaan automaattisesti käyttöön, kun ympäristön valaistus on liian heikko ja kun lentokorkeus on alle 5 metriä. Huomaa, että lisävalon käyttö voi vaikuttaa optisen järjestelmän kameroiden suorituskykyyn. Lennä varovasti, jos GPS-signaali on heikko.
- Optinen järjestelmä EI välttämättä toimi kunnolla, kun nelikopteri lentää veden tai lumen peitossa olevien alueiden yllä.
- Huomaa, että optinen järjestelmä EI välttämättä toimi kunnolla, jos nelikopteri lentää liian nopealla vauhdilla. Lennä varovasti, kun lennät yli 10 m/s (32,8 ft/s) nopeudella 2 metrin (6,6 ft) korkeudessa tai yli 5 m/s (16,4 ft/s) nopeudella 1 metrin (3,3 ft) korkeudessa.
- Käytä nelikopteria varovasti seuraavissa tilanteissa:
 - a. Kun lennät yksiväristen pintojen yli (esim. kokonaan mustat, valkoiset, vihreät pinnat).
 - b. Kun lennät erittäin heijastavien pintojen yli.
 - c. Kun lennät veden tai läpinäkyvien pintojen yli.
 - d. Kun lennät liikkuvien pintojen tai kohteiden yli.
 - e. Kun lennät alueella, jossa valaistus muuttuu usein tai huomattavasti.
 - f. Kun lennät erittäin tummien (< 10 luksia) tai kirkkaiden (> 40 000 luksia) pintojen yli.
 - g. Kun lennät erittäin voimakkaasti infrapunasäteitä heijastavien tai imevien pintojen yli (esim. peilit).
 - h. Kun lennät pintojen yli, joissa ei ole selkeitä kuvioita tai tekstuuria.
 - i. Kun lennät pintojen yli, joissa on toistuvia samanlaisia kuvioita tai tekstureita (esim. samanlaiset laatat).
 - j. Kun lennät pinta-alaltaan pienten esteiden yli (esim. puun oksat).



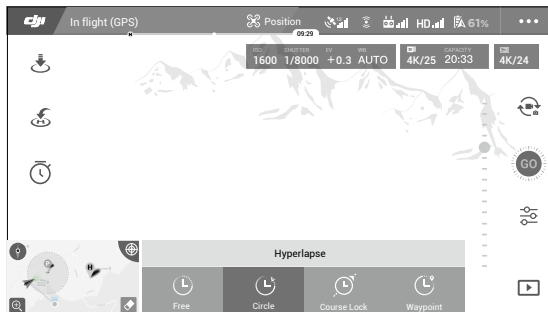
- Pidä anturit aina puhtaina. ÄLÄ peukaloi antureita. Älä peitä infrapunatunnistinjärjestelmää.
- Optinen järjestelmä ei välttämättä pysty tunnistamaan alustan kuvioita heikoissa valaistusolosuhteissa (alle 100 luksia).
- Jos nelikopterin nopeus ylittää 50 km/h (31 mph), optisella järjestelmällä ei ole riittävästi aikaa jarruttaa ja pysäyttää nelikopteria turvallisen etäisyyden päähän esteestä.
- Jos nelikopteri törmää johonkin, kamera on kalibroitava. Kalibroi etukamerat, jos DJI GO 4 kehottaa tekemään niin.
- Älä lennä sateisina tai sumuisina päivinä tai jos näkyvyys ei ole hyvä.
- Tarkista seuraavat asiat aina ennen lentoalennusta:
 - a. Varmista, että infrapunatunnistinjärjestelmän ja optisen järjestelmän lasien päällä ei ole tarroja tai muita peitteitä.
 - b. Jos laseissa on likaa, pölyä tai vettä, puhdista ne pehmeällä liinalla. Älä käytä alkoholia sisältäviä puhdistusaineita.
 - c. Jos infrapunatunnistinjärjestelmän ja optisen järjestelmän lasit ovat vaurioituneet, ota yhteyttä DJI-tukipalveluun.
- The Upward Infrared Sensing System only detects straight line distances directly above the sensor and not the entire aircraft. Additionally, large obstacles such as roofs can be detected, but tiny obstacles such as leaves or electrical wires cannot. Fly with caution and do not rely solely on the Upward Infrared Sensing System to detect obstacles above the aircraft.
- Do not obstruct the Downward Vision System and Downward Infrared Sensing System before takeoff. Otherwise, the aircraft cannot take off again after landing and will have to be restarted.

Älykkäät lentotilat

Mavic 2 Pro/Zoom tukee älykkäitä lentotiloja, joita ovat Hyperlapse, QuickShots, ActiveTrack 2.0, Kohdepiste (POI 2.0), Reittipisteet, TapFly, ja Elokuvatila. Valitse Älykäs lentotila DJI GO 4 -sovelluksessa. Varmista, että akun varaustaso on riittävä ja että nelikopteri on P-tilassa, kun käytät Älykkäitä lentotiloja.

Hyperlapse

Hyperlapse -kuvaustiloja ovat Vapaa, Ympyrä, Kurssin lukitus ja Reittipiste.



Vapaa

Nelikopteri ottaa automaattisesti valokuvia ja luo timelapse-videon. Vapaa-tilaa voidaan käyttää, kun nelikopteri on maassa. Ohjaa lentoonlähdon jälkeen nelikopterin korkeutta, lentonopeutta ja gimbaalin kulmaa kauko-ohjaimella. Liikuta ohjainsauvoja ja kiihdytä tasaisella nopeudella kahden sekunnin ajan. Paina sitten C1-painiketta. Nopeus on nyt määritetty, ja nelikopteri jatkaa lentämistä kyseisellä nopeudella valokuvien ottamisen ajan. Nelikopterin suuntaa voidaan yhä säädellä. Käytä Vapaa-tilaa seuraavasti:

1. Aseta väli aika ja videon kesto. Näytössä näkyy otettavien valokuvien määrä ja kuvausajan pituus.
2. Aloita napauttamalla suljinpainiketta.

Ympyrä

Nelikopteri ottaa automaattisesti valokuvia lentäessään valitun kohteen ympärillä ja luo timelapse-videon. Nelikopteri voi kiertää ympyrää joko myötäpäivään tai vastapäivään. Huomaa, että nelikopteri poistuu Ympyrä-tilasta, jos se saa jonkin komennon kauko-ohjaimesta. Käytä Ympyrä-tilaa seuraavasti:

1. Aseta väli aika ja videon kesto. Näytössä näkyy otettavien valokuvien määrä ja kuvausajan pituus.
2. Valitse kohde näytöltä.
3. Aloita napauttamalla suljinpainiketta.

Kurssin lukitus

Mavic 2 Pro/Zoom -kopterilla Kurssin lukitus -tilaa voidaan käyttää kahdella tavalla. Ensimmäisessä vaihtoehdossa nelikopterin suunta lukitaan, mutta kohdetta ei voida valita. Toisessa vaihtoehdossa nelikopterin suunta lukitaan ja se lentää valitun kohteen ympärillä. Käytä Kurssin lukitus -tilaa seuraavasti:

1. Aseta väli aika ja videon kesto. Näytössä näkyy otettavien valokuvien määrä ja kuvausajan pituus.
2. Aseta lentosuunta.
3. Valitse kohde (jos käytössä).
4. Aloita napauttamalla suljinpainiketta.

Reittipisteet

Nelikopteri ottaa automaattisesti valokuvia 2–5 reittipisteestä koostuvalla lentoreitillä ja luo timelapse-videon. Nelikopteri voi lentää reittipisteestä 1 pisteeseen 5 tai reittipisteestä 5 pisteeseen 1. Huomaa, että nelikopteri poistuu Reittipisteet-tilasta, jos se saa jonkin komennon kauko-ohjaimesta. Käytä Reittipisteet-tilaa seuraavasti:

1. Aseta haluamasi reittipisteet ja objektiivin suunta.
2. Aseta väli aika ja videon kesto. Näytössä näkyy otettavien valokuvien määrä ja kuvausajan pituus.
3. Aloita napauttamalla suljinpainiketta.

Nelikopteri luo automaattisesti timelapse-videon 1080p25-tarkkuudella. Video on katseltavissa toistovalikossa. Voit valita kameran asetuksissa tallennusmuodoksi joko JPEG:n tai RAW:n ja tallentaa videon sisäänrakennettuun muistiin tai SD-kortille.



- Jotta suorituskyky on paras mahdollinen, Hyperlapse-tilaa on suositeltavaa käyttää yli 50 metrin korkeudessa ja asettaa väliajan ja suljinajan eroksi vähintään kaksi sekuntia.
- Suosittelemme valitsemaan liikkumattoman kohteen (esim. korkeat rakennukset, vuoristoinen maasto), joka on turvallisen etäisyyden päässä nelikopterista (yli 15 metriä). Älä valitse kohdetta, joka on liian lähellä nelikopteria.
- Nelikopteri jarruttaa ja leijuu paikallaan, jos se havaitsee esteen Hyperlapse-tilan aikana.
- Nelikopteri luo videon vain, jos se on ottanut vähintään 25 valokuvaa, mikä on yhden sekunnin videon luomiseksi tarvittavien kuvien määrä. Video luodaan, jos kopteri saa komennon kauko-ohjaimesta tai jos kuvaustilasta poistutaan yhtäkkiä (esim. kun alhaisesta akun varaustasosta johtuva kotiinpaluu käynnistyy).
- Lentonopeutta ja Hyperlapse-tilan kestoa on mahdollista säätää (kun käytössä on laiteohjelmisto v01.00.01.00 tai uudempi).
- Huomaa, että sivusuuntaiset optiset järjestelmät ovat käytössä Hyperlapse-tilassa (kun käytössä on laiteohjelmisto v01.00.03.00 tai uudempi).

Tehtäväkirjasto

Tehtäväkirjastoon voi tallentaa lentoreittejä, jotka voidaan toistaa myöhemmin.

QuickShots

QuickShots-kuvaustiloja ovat Dronie, Ympyrä, Spiraali, Raketti, Bumerangi, Asteroidi ja Dolly Zoom (vain Mavic 2 Zoom -kopterissa). Mavic 2 Pro/Zoom tallentaa videon valitun kuvaustilan mukaan ja luo sitten automaattisesti 10 sekunnin videon. Videota voi katsella, muokata tai jakaa sosiaaliseen mediaan toistotilassa.



Dronie: Nelikopteri lentää taaksepäin ja nousee, samalla kun kamera on lukittuna kohteeseen.



Ympyrä: Nelikopteri kiertää kohteen ympärillä.



Spiraali: Nelikopteri nousee ja kaartelee kohteen ympärillä.



Raketti: Nelikopteri nousee ja kamera osoittaa alaspäin.



Bumerangi: Nelikopteri lentää kohteen ympäri soikeaa rataa, nousten lentäessään lähtöpisteestä ja laskeutuen lentäessään takaisin. Nelikopterin lähtöpiste muodostaa soikean akselin toisen pään, kun taas akselin toinen pää sijaitsee lähtöpisteen vastakkaisella puolella.

Varmista, että tilaa on riittävästi, kun käytät Bumerangi-tilaa: Nelikopterin ympärillä olevan säteen on oltava vähintään 30 metriä (99 ft) ja yläpuolella on oltava tilaa vähintään 10 metriä (33 ft).



Asteroidi: Nelikopteri lentää taaksepäin ja ylöspäin, ottaa useita valokuvia ja lentää sitten takaisin lähtöpisteeseen. Luotu video alkaa panoraamakuvausta, joka on otettu korkeimmasta kohdasta ja näyttää sitten laskeutumisen. Varmista, että tilaa on riittävästi, kun käytät Asteroidi-tilaa.

Nelikopterin takana on oltava tilaa vähintään 40 metriä (132 ft) ja yläpuolella 50 metriä (164 ft).



Dolly Zoom: Mavic 2 Zoom lentää taaksepäin ja ylöspäin. Se säätää zoomia lennon aikana, jotta valittu kohde pysyy samanlaisena taustan muuttuessa.

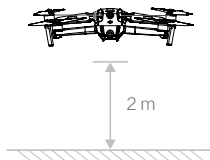
Jos aiot käyttää Dolly Zoom -tilaa, valitse ensin nelikopterin ja kohteen välinen etäisyys. Varmista, että kopterin takana on vähintään kolminkertaisesti tilaa valittuun etäisyyteen nähden, jotta kopterilla on riittävästi tilaa lentää.


QuickShots-tilan käyttäminen

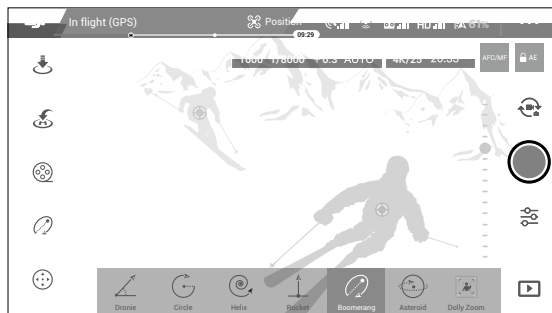
Varmista, että nelikopteri on P-tilassa ja että älykäässä lentoakussa on riittävästi varausta.


Käytä QuickShots-tilaa seuraavasti:

1. Lähte lentoon ja leiju vähintään 2 metrin korkeudessa (6,6 ft) maanpinnan yläpuolella.



2. Napauta DJI GO 4 -sovelluksessa -kuvaketta, valitse sitten QuickShots ja seuraa ohjeita.



3. Valitse kohteeksi kameranäkymässä (napauta kohteen päällä olevaa ympyrää tai vedä sen päälle ruutu) ja valitse kuvaustila. Aloita tallennus napauttamalla "GO"-painiketta. Nelikopteri lentää takaisin lähtöpisteeseen, kun kuvaaminen on päättynyt.
4. Katso video napauttamalla -kuvaketta.

QuickShots-tilasta poistuminen

Voit poistua QuickShots-tilasta milloin tahansa kuvaamisen aikana siirtämällä lentotilan kytkimen S- tai T-tilaan (jos Useita lentotiloja -asetus on valittuna DJI GO 4 -sovelluksessa). Keskeytä lento välttämässä painamalla kauko-ohjaimen lennon keskeytyspainiketta tai napauta -kuvaketta DJI GO 4 -sovelluksessa.



- Käytä QuickShots-tilaa paikoissa, joissa ei ole rakennuksia tai muita esteitä. Varmista, että lentoreiteillä ei ole ihmisiä, eläimiä tai muita esteitä. Nelikopteri jarruttaa ja leijuu paikallaan, kun se havaitsee esteen.
- Kiinnitä aina huomiota nelikopterin ympärillä oleviin kohteisiin ja käytä kauko-ohjainta välttääksesi onnettomuudet (kuten törmäykset).
- Ole erityisen varovainen seuraavissa tilanteissa, kun käytät QuickShots-tilaa:
 - a. Kohde on pitkään peittyneenä tai näköyhteyden ulkopuolella.
 - b. Kohde on yli 50 metrin päässä nelikopterista.
 - c. Kohde on väreiltään tai kuvioiltaan samanlainen kuin ympäristö.
 - d. Kohde ilmassa.
 - e. Kohde liikkuu nopeasti.
 - f. Valaistus on erittäin heikko (< 300 luksia) tai voimakas (> 10 000 luksia).
- ÄLÄ käytä QuickShots-tilaa paikoissa, jotka ovat lähellä rakennuksia tai joissa GPS-signaali on heikko. Muussa tapauksessa lentoreitti on epävakaa.
- QuickShots-tilaa käytettäessä on noudatettava paikallisia yksityisyyden suojaa koskevia lakeja ja määräyksiä.
- Huomaa, että sivusuuntaiset optiset järjestelmät ovat käytössä QuickShots-tiloissa Ympyrä, Spiraali ja Bumerangi (kun käytössä on laiteohjelmisto v01.00.01.00 tai uudempi).

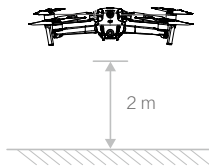
ActiveTrack 2.0

ActiveTrack 2.0:n avulla voit valita kohteen mobiililaitteen näytöltä. Nelikopteri säätää lentoreittiään seuratakseen kohdetta. Ulkoista seurantalaitetta ei tarvita. Mavic 2 Pro/Zoom voi automaattisesti tunnistaa jopa 16 kohdetta ja käyttää erilaisia seurantastrategioita ihmisten, ajoneuvojen ja veneiden seuraamiseen.

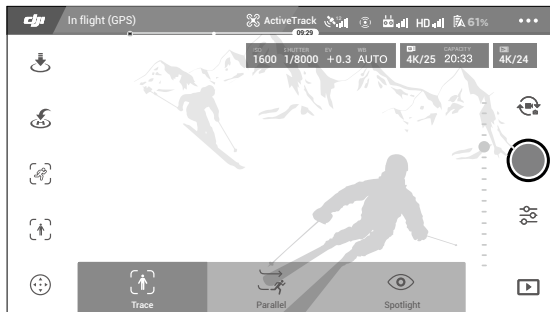
ActiveTrack 2.0:n käyttö

Varmista, että nelikopteri on P-tilassa ja että älykkäässä lentoakussa on riittävästi varausta. Käytä ActiveTrack 2.0 seuraavasti:

1. Lähdetä lentoon ja leiju vähintään 2 metrin korkeudessa (6,6 ft) maanpinnan yläpuolella..


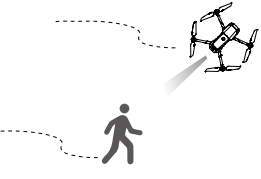
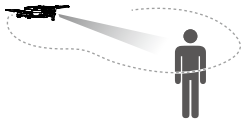


2. Napauta DJI GO 4 -sovelluksessa kuvaketta  ja valitse sitten ActiveTrack 2.0.




3. Optimaalisen suorituskyvyn varmistamiseksi on suositeltavaa valita kohde, jonka nelikopteri tunnistaa automaattisesti. Valitse näytöltä tunnistettu kohde ja vahvista valinta napauttamalla. Jos nelikopteri ei ole tunnistanut haluttua kohdetta, valitse se manuaalisesti napauttamalla. Jos kohde valitaan manuaalisesti, nelikopteri ei välttämättä pysty seuraamaan kohdetta. Jos ruutu muuttuu punaiseksi, kohdetta ei tunnistettu ja se on valittava uudelleen..
4. Nelikopteri väistää automaattisesti lentoreitillä olevia esteitä. Jos nelikopteri kadottaa seuraamansa kohteen, koska kohde liikkuu liian nopeasti tai se on peittynyt, jatka seuraamista valitsemalla kohde uudelleen.


ActiveTrack 2.0 -tilaan sisältyvät seuraavat alitilat:

Seuranta	Rinnakkain	Kohdennettu
		
<p>Nelikopteri seuraa kohdetta vakioetäisyydeltä. Muuta etäisyyttä kauko-ohjaimen kierto- ja kallistus-ohjainsauvoilla ja käytä DJI GO 4 -sovelluksen liukusäädintä lentääksesi kohteen ympärillä. Kohteen rajausta säädetään vasemmalla ohjainsauvalla ja gimbaalin valitsimella.</p> <p>Kun nelikopteri havaitsee esteen tämän tilan käytön aikana, se käyttäytyy seuraavasti:</p> <ol style="list-style-type: none"> Jos kauko-ohjaimella suoritetaan jokin toiminto esteen havaitsemisen jälkeen, nelikopteri jarruttaa ja leijuu paikallaan. Jos mitään ei tehdä, nelikopteri yrittää väistää esteen. 	<p>Nelikopteri seuraa kohdetta vakioetäisyydeltä edestä ja sivulta. Lennä kohteen ympärillä kauko-ohjaimen kierto-ohjainsauvan avulla. Kohteen rajausta säädetään vasemmalla ohjainsauvalla ja gimbaalin valitsimella.</p> <p>Tässä tilassa nelikopteri jarruttaa ja leijuu paikallaan, kun se havaitsee esteen.</p>	<p>Nelikopteri ei seuraa kohdetta automaattisesti, mutta pitää kameran suunnattuna kohteen suuntaan lennon aikana. Nelikopteria ohjataan kauko-ohjaimella, mutta suuntauksen hallinta ei ole käytössä.</p> <p>Kohteen rajausta säädetään vasemmalla ohjainsauvalla ja gimbaalin valitsimella.</p> <p>Nelikopteri jarruttaa välittömästi, kun se havaitsee esteen.</p>



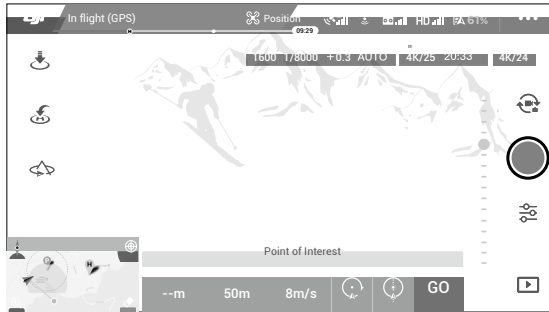
- ÄLÄ käytä ActiveTrack 2.0 -tilaa alueilla, joilla on ihmisiä, eläimiä tai pienikokoisia kohteita (esim. puun oksat tai voimajohdot) tai läpinäkyviä kohteita (esim. vesi tai lasi).
- Ohjaa nelikopteria hätätilanteessa manuaalisesti (paina kauko-ohjaimen lennon keskeytyspainiketta tai siirrä lentotilan kytkin S-tilaan) tai napauta  -kuvaketta DJI GO 4 -sovelluksessa.
- Ole erityisen varovainen, kun käytät ActiveTrack 2.0 -toimintoa seuraavissa tilanteissa:
 - Seurattava kohde ei liiku tasaisella alustalla.
 - Seurattava kohde muuttaa muotoaan huomattavasti liikkumisen aikana.
 - Seurattava kohde on näkymättömissä pitkän aikaa.
 - Seurattava kohde liikkuu lumisella pinnalla.
 - Seurattava kohde on väreiltään tai kuvioltaan samanlainen kuin ympäristö.
 - Valaistus on liian heikko (< 300 luksia) tai liian voimakas (> 10 000 luksia).
- ActiveTrack 2.0 -tilaa käytettäessä on noudatettava paikallisia yksityisyyden suojaa koskevia lakeja ja määräyksiä.
- Suosittelemme seuraamaan vain ihmisiä (ei lapsia), ajoneuvoja ja veneitä. Lennä varovasti, jos seuraat muita kohteita.
- Seurattava kohde voi vahingossa vaihtua toiseen, jos ne kulkevat läheltä toisiaan.
- Seurantanopeusrajoituksen valitsemiseen on kaksi vaihtoehtoa. Turvatilassa nopeusrajoitus on enintään 12 m/s ja Maksimitilassa enintään 20 m/s. Huomaa, että nelikopteri ei pysty väistämään esteitä, jos sen nopeus ylittää 12 m/s.
- Huomaa, että sivusuuntaiset optiset järjestelmät ovat käytössä ActiveTrack 2.0 -tilassa.

ActiveTrack 2.0 -tilasta poistuminen

Jarruta välittömästi painamalla kauko-ohjaimen lennon keskeytyspainiketta. Poistu ActiveTrack 2.0 -tilasta napauttamalla  -kuvaketta näytöllä tai siirtämällä kauko-ohjaimen lentotilan kytkin S-tilaan. Kun olet poistunut ActiveTrack 2.0 -tilasta, nelikopteri leijuu paikallaan, jolloin voit alkaa lennättää sitä manuaalisesti, seurata toista kohdetta tai palata kotiin.

Kohdepiste 2.0 (POI 2.0)

Valitse kohdepisteeksi liikkumaton kohde. Aseta ympyrän säde, lentokorkeus ja lentonopeus. Nelikopteri lentää kohteen ympärillä näiden asetusten mukaisesti. Mavic 2 Prossa/Zoomissa kohdepisteen voi valita GPS-paikannuksen avulla.



1. Valitse kohdepiste näytöltä: vedä ruutu halutun kohteen ympärille ja napauta GO-kuvaketta. Nelikopteri alkaa mitata kohteen sijaintia ja lentää kohteen luo, kun sijainnin mittaus on onnistunut. Säädä kohteen rajausta gimbaalin valitsimella. Myös ympyrän sädettä, lentokorkeutta ja lentonopeutta voidaan säätää lennon aikana.



- Suosittelemme valitsemaan liikkumattoman kohteen (esim. korkeat rakennukset, vuoristoinen maasto), joka on turvallisen etäisyyden päässä nelikopterista (yli 10 metriä).
- Älä valitse kohdetta, joka on liian lähellä nelikopteria.
- Älä valitse kohdetta, jossa ei ole selkeää kuviota (esim. kirkkaansininen taivas). Älä valitse liian pieniä kohteita.
- Valitse kohde, jolla on selkeät ääriviivat. Muussa tapauksessa kohdetta ei välttämättä saada keskitettyä oikein näytölle.
- Nelikopteria ei voi ohjata silloin, kun sijaintia mitataan, mutta mittaamisen voi pysäyttää ohjainsauvoilla, lennon keskeytyspainikkeella, lennon tilakytkimellä ja "STOP"-kuvakkeella.

2. Valitse kohde GPS-paikannuksella: Lennätä nelikopteri manuaalisesti kohteen yläpuolelle ja vahvista kohde painamalla C1-painiketta tai valitsemalla se DJI GO 4 -sovelluksessa. Lennätä nelikopteri vähintään 5 metrin päähän kohdepisteestä. Voit asettaa lentonopeuden ja kiertämissuunnan DJI GO 4 -sovelluksessa. Aloita lento napauttamalla "GO"-painiketta. Säädä kohteen rajausta gimbaalin valitsimella. Myös ympyrän sädettä, lentokorkeutta ja lentonopeutta voidaan säätää lennon aikana.




- GPS-paikannuksessa ei ole korkeusmittausta.
- Suosittelemme säätämään gimbaalin kallistuskulman -90°:een, jotta GPS-sijainnin mittaaminen on helpompaa.

Lentoparametriasetukset

1. Lentonopeus: Lentonopeusalue on 0–10 m/s. "+"-arvo tarkoittaa, että nelikopteri kiertää kohdetta vastapäivään, ja "-"-arvo tarkoittaa, että nelikopteri kiertää kohdetta myötäpäivään. Säädä nopeutta liu'uttamalla näytön liukusäädintä tai nosta nopeusarvoa kauko-ohjaimen kierto-ohjainsauvalla.
2. Ympyrän säde: Säädä sädettä liu'uttamalla näytön liukusäädintä tai nosta sädearvoa kauko-ohjaimen kallistusohjainsauvalla.
3. Ympyrän lentoasento: Säädä lentoasentoa liu'uttamalla näytön liukusäädintä tai nosta asentoarvoa kauko-ohjaimen kaasuo-ohjainsauvalla.
4. Gimbaalin kulma: Ohjaa gimbaalin kääntymistä vaakasuunnassa kääntöohjainsauvalla ja kallistuskulmaa gimbaalin valitsimella. Keskitä gimbaali uudelleen napauttamalla kuvaketta. (Jos GPS-paikannusta käytetään kohdepisteen valintaan, vain vaakasuuntainen käännöskulma palautuu keskelle. Jos kohdepiste on valittu näytöllä, sekä käännöskulma että kallistus palautuvat keskelle).
5. Ympyrän suunta: Valitse suunta liu'uttamalla näytön painiketta.

Kohdepiste-tilasta poistuminen

Keskeytä Kohdepiste-tila napauttamalla  -kuvaketta näytöllä tai painamalla lennon keskeytyspainiketta. Poistu Kohdepiste-tilasta painamalla pitkään lennon keskeytyspainiketta.



- Nelikopteri jarruttaa ja leijuu paikallaan, kun se havaitsee esteen Kohdepiste-tilan käytön aikana.
 - Jos nelikopterin keula on lennon aikana suunnattuna kohdepisteeseen, nelikopteri ei välttämättä pysty väistämään esteitä. Käytä Kohdepiste-tilaa aukealla alueella.
 - Huomaa, että sivusuuntaiset optiset järjestelmät ovat käytössä POI 2.0 -tilassa (kun käytössä on laiteohjelmisto v01.00.02.00 tai uudempi).
-

Reittipisteet

Nelikopteri lentää reittipisteisiin asetusten mukaisessa järjestyksessä. Lentosuuntaa ja -nopeutta voi säätää lennon aikana. Voit valita reittipisteet lennättämällä Mavic 2 Pro/Zoom -kopterin reittipisteisiin ja tallentamalla ne erikseen. Reittipisteet voidaan myös valita ja muokata kartalla ennen lentoa-lähtöä:

1. Lisää reittipisteet ja kohdepisteet kartalle. Nelikopterin kamera osoittaa kohdepisteeseen, kun se lentää reittipisteiden kautta.
2. Aseta korkeus, lentonopeus ja muut parametrit napauttamalla reittipisteitä.
3. Säädä sijainteja vetämällä reittipisteitä ja kohdepisteitä.
4. Lentonopeus, varoasetukset ja nelikopterin käyttäytyminen voidaan määrittää reittipisteiden tallentamisen jälkeen.
5. Reittipisteet ja kohdepistetiedot voidaan tallentaa sovellukseen manuaalisesti, kun niitä muokataan kartalla, ja lentoreitti voidaan tallentaa ja toistaa.



- Haastavissa ympäristöissä, kuten kerrostalojen ympäröimillä alueilla on suositeltavaa asettaa reittipisteet lentämällä kuhunkin reittipisteeseen manuaalisesti.
 - Reittipisteet ovat käytettävissä vain, kun käytössä on nelikopterin laiteohjelmisto v01.00.03.00 tai uudempi ja DJI GO 4 v4.3.12 tai uudempi.
-

TapFly

TapFly-tilassa on kolme altilaa: Eteenpäin, Taaksepäin ja Vapaa. Jos valaistusolosuhteet ovat sopivat, nelikopteri väistää havaitsemansa esteet automaattisesti.

Eteenpäin: Nelikopteri lentää kohti kohdetta, samalla kun eteen suunnattu optinen järjestelmä havainnoi esteitä.

Taaksepäin: Nelikopteri lentää kohteesta vastakkaiseen suuntaan, samalla kun taakse suunnattu optinen järjestelmä havainnoi esteitä.

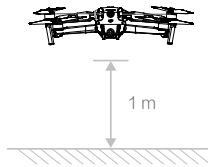
Vapaa: Nelikopteri lentää kohti kohdetta. Nelikopterin suuntaa voidaan ohjata vapaasti kauko-ohjaimella. Nelikopteri ei pysty väistämään esteitä tässä tilassa. Lennä varovasti.


TapFly-tilan käyttäminen

Varmista, että nelikopteri on P-tilassa ja että älykässä lentoakussa on riittävästi varausta.

Käytä TapFly-tilaa seuraavasti:

1. Lähdke lentoon ja leiju vähintään 1 metrin korkeudessa (3,3 ft) maanpinnan yläpuolella.




2. Napauta DJI GO 4 -sovelluksessa  -kuvaketta, valitse sitten altila ja seuraa ohjeita.



3. Napauta kohdetta ja odota, että "GO" tulee näkyviin. Vahvasta valinta napauttamalla "GO"-painiketta ja nelikopteri lentää kohteeseen automaattisesti. Jos kohdetta ei voida saavuttaa, näyttöön tulee viesti. Valitse tässä tapauksessa toinen kohde ja yritä uudelleen. Voit vaihtaa kohteen kesken lennon napauttamalla näyttöä.

TapFly-tilasta poistuminen

Paina kauko-ohjaimen lennon keskeytyspainiketta tai vedä ohjainsauvaa lentosuuntaan nähden vastakkaiseen suuntaan, jolloin nelikopteri jarruttaa ja jää leijumaan paikalleen. Palaa TapFly-tilaan napauttamalla näyttöä. Poistu TapFly-tilasta napauttamalla  -kuvaketta tai siirtämällä lentotilan kytkin S-tilaan.




- ÄLÄ käytä TapFly -tilaa alueilla, joilla on ihmisiä, eläimiä tai pienikokoisia kohteita (esim. puun oksat tai voimajohdot) tai läpinäkyviä kohteita (esim. vesi tai lasi). TapFly ei välttämättä toimi kunnolla, kun nelikopteri lentää veden tai lumen peitossa olevien alueiden yllä.
 - TapFly-tilassa valitut ja todelliset lentoreitit voivat poiketa toisistaan.
 - Kohteen valinta-alue on rajoitettu. Et voi valita kohdetta, joka on lähellä näytön ylä- tai alareunaa.
-


Elokuvatila

Valitse Elokuvatila DJI GO 4 -sovelluksessa napauttamalla. Elokuvatilassa nelikopterin jarrutusmatka pitenee ja pyörimisnopeus pienenee. Nelikopteri hidastaa nopeuttaa hiljalleen, kunnes se pysähtyy.

Edistykselliset pilotin apujärjestelmät (APAS)

Edistykselliset pilotin apujärjestelmät (APAS) -toiminto on käytettävissä P-tilassa. Kun APAS on käytössä, nelikopteri reagoi käyttäjän komentoihin ja suunnittelee reittinsä sekä ohjainsauvan liikkeiden että lentoympäristön mukaan. APAS helpottaa esteiden väistämistä, tekee kuvaamisesta sujuvampaa ja tarjoaa paremman lentokokemuksen.

Kun APAS on käytössä, nelikopteri pysähtyy painamalla kauko-ohjaimen lennon keskeytyspainiketta tai napauttamalla -kuvaketta DJI GO 4 -sovelluksessa. Nelikopteri leijuu paikallaan kolme sekuntia ja odottaa pilotin käskyjä.

Ota APAS käyttöön napauttamalla -kuvaketta DJI GO 4 -sovelluksessa.



- APAS-toiminto poistetaan käytöstä automaattisesti, kun käytössä on älykkäät lentotilat. Toiminto otetaan takaisin käyttöön automaattisesti, kun älykkäistä lentotiloista on poistuttu.
 - APAS-toiminto on käytössä vain, kun nelikopteria lennätetään eteen- ja taaksepäin. APAS ei ole käytössä, jos nelikopteri lentää vasemmalle tai oikealle.
 - Nelikopteri leijuu paikallaan, jos sen eteen tulee este, jota ei voi väistää. Nelikopteri ei pysty havaitsemaan ja väistämään sen alapuolella olevia esteitä.
 - Varmista, että käytät APAS-toimintoa, kun optiset järjestelmät ovat käytössä. Varmista, että halutulla lentoreitillä ei ole ihmisiä, eläimiä, pienikokoisia kohteita (esim. puun oksat) tai läpinäkyviä kohteita (esim. lasi tai vesi).
 - APAS ei välttämättä toimi kunnolla, kun nelikopteri lentää veden tai lumen peitossa olevien alueiden yllä.
 - Ole erityisen varovainen, kun lennät erittäin pimeissä (< 300 luksia) tai valoisissa (> 10 000 luksia) ympäristöissä.
 - APAS ei välttämättä toimi kunnolla, kun nelikopteri lentää lähellä lentorajojaan tai GEO-vyöhykkeillä.
 - Tarkista nelikopterin tilapalkki DJI GO 4 -sovelluksessa ja varmista, että nelikopteri toimii normaalisti APAS-tilassa.
 - APAS pysyy aktiivisena riippumatta DJI GO 4 -sovelluksen Optinen esteen väistäminen -asetuksista.
-

Lentotallennin

Lentotiedot, kuten lentotelemetria, nelikopterin tilatiedot ja muut parametrit, tallennetaan automaattisesti kopterin sisäiseen tallentimeen. Tietoja voi tarkastella DJI Assistant 2 for Mavic -ohjelmalla.

Potkurien kiinnittäminen ja irrottaminen

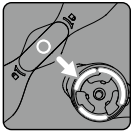
Mavic 2 Pro/Zoom käyttää hiljaisia potkureita. Potkureita on kahdenlaisia, ja ne on suunniteltu siten, että ne pyörivät eri suuntiin. Valkoiset merkit osoittavat, mihin moottoreihin potkurit on kiinnitettävä.

Merkitty	Merkitsemätön
	
Kiinnitä moottoreihin, joissa on valkoiset merkit	Kiinnitä moottoreihin, joissa ei ole valkoisia merkkejä

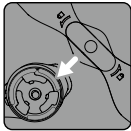
 Kiinnitä ja kiristä potkurit kiertämällä niitä nuolen osoittamaan suuntaan.

Potkurien kiinnittäminen

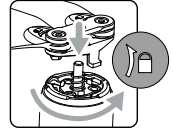
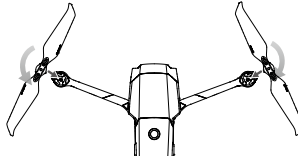
Kiinnitä valkoisella merkityt potkurit moottoreihin, joissa on valkoiset merkit ja merkitsemättömät potkurit merkittömiin moottoreihin. Paina jokainen potkuri moottoria vasten ja kierrä sitä, kunnes se on kunnolla kiinni.



Merkitty



Merkitsemätön



Potkurien irrottaminen

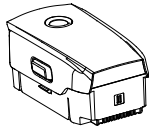
Paina potkureita moottoreita vasten ja kierrä niitä avaussuuntaan.



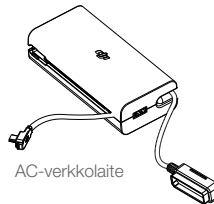
- Potkurin lavat ovat teräviä. Käsittele niitä varovasti.
- Käytä vain alkuperäisiä DJI-potkureita. Älä sekoita potkurityyppejä.
- Varmista ennen jokaista lentoa, että kaikki potkurit ovat hyvässä kunnossa. Älä käytä vanhoja, lohjenneita tai rikkinäisiä potkureita.
- Varmista ennen jokaista lentoa, että potkurit ja moottorit on kiinnitetty kunnolla.
- Loukkaantumisen välttämiseksi pysy kaukana äläkä koske potkureihin tai moottoreihin, kun ne pyörivät.
- Aseta nelikopterin kuljetuksen tai säilytyksen ajaksi kuljetuslaukkuun. Kuljetuslaukkuun on merkitty, mihin asentoon kopteri tulee asettaa, jotta potkurit eivät vaurioidu. Älä purista tai taipuva potkureita. Vaurioituneet potkurit voivat vaikuttaa lentokykyyn.
- Varmista, että moottorit on kiinnitetty kunnolla ja että ne pyörivät kitkattomasti. Laske nelikopterin välittömästi, jos moottori jumiuu eikä pysty pyörimään vapaasti.
- Pidä moottorit pölyttöminä.
- ÄLÄ yritä muuttaa moottoreiden rakennetta.
- ÄLÄ koske moottoreihin lennon jälkeen, koska ne voivat olla kuumia.
- ÄLÄ tuki moottoreiden tai nelikopterin rungon tuuletusaukkoja.
- Varmista, että elektroniset nopeudensäätimet kuulostavat normaaleilta, kun virta kytetään päälle.

Älykäs lentoakku

Mavic 2:ssa on 15,4 V, 3850 mAh:n älykäs lentoakku, jossa on älykäs lataus-/purkaustoiminto. Käytä akun lataamiseen vain DJI:n hyväksymää AC-verkkolaitetta.



Älykäs lentoakku



AC-verkkolaite

Akun ominaisuudet

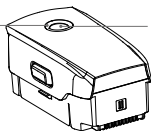
1. Akun varaustason näyttö: LED-merkkivalot näyttävät akun nykyisen varaustason.
2. Automaattinen purkaustoiminto: Turpoamisen estämiseksi akku purkautuu automaattisesti alle 70 prosenttiin maksimivaraustasosta, kun akku on käyttämättömänä yli 10 päivää. Akun purkautuminen 60 prosenttiin kestää noin 3–4 päivää. Akku voi tuntua hieman lämpimältä purkautumisen aikana, mikä on normaalia.
3. Jännitteen tasaus: Akkukennojen jännitteet tasoitetaan automaattisesti latauksen aikana.
4. Ylilataussuoja: Akku lopettaa latautumisen automaattisesti, kun se on ladattu täyteen.
5. Lämpötilan tunnistus: Akku latautuu vain, kun lämpötila on 5° – 40 °C (41° – 104 °F).
6. Ylivirtasuoja: Akku lopettaa latautumisen, jos laite havaitsee ylivirran.
7. Ylipurkaussuoja: Purkautuminen loppuu automaattisesti ylipurkautumisen estämiseksi.
8. Oikosulkusuoja: Virransyöttö katkaistaan automaattisesti oikosulkutilanteessa.
9. Akkukennojen vaurioitumissuoja: DJI GO 4 -sovellukseen tulee näkyviin varoitusviesti, jos laite havaitsee vaurioituneen akkukennon.
10. Lepotila: Akku kytkeytyy pois päältä 20 minuutin käyttämättömänä olon jälkeen virran säästämiseksi. Jos akun varaustaso on alle 10 %, akku siirtyy lepotilaan ylipurkautumisen estämiseksi. Akun varaustason merkkivalot eivät pala lepotilassa. Herätä akku lepotilasta lataamalla se.
11. Viestintä: Nelikopterin lähetetään tietoja akun jännitteestä, kapasiteetista ja virrasta.



Lue Mavic 2 -älykkään lentoakun turvallisuusohjeet ennen käyttöä. Käyttäjät ovat vastuussa kaikista toimista ja käytöstä.

Akun käyttäminen

Akun varaustason
LED-merkkivalot



Virtapainike

Alhainen

Korkea



Akun varaustason tarkistaminen

Akun varaustason LED-merkkivalot kertovat jäljellä olevan varaustason. Jos akku on pois päältä, paina virtapainiketta, jolloin akun varaustason LED-merkkivalot syttyvät päälle ja kertovat akun varaustason.

Kytkeminen päälle/pois päältä

Kytke akku päälle tai pois päältä painamalla virtapainiketta kerran ja sitten uudelleen kahden sekunnin ajan.

Alhaisen lämpötilan ilmoitus

1. Akun kapasiteetti pienenee huomattavasti, jos nelikopteria lennätetään kylmässä ympäristössä $-10^{\circ} - 5^{\circ} \text{C}$ ($14^{\circ} - 41^{\circ} \text{F}$). Nelikopteria on suositeltavaa lennättää hetken paikallaan, jotta akku lämpenee. Varmista, että akku on ladattu täyteen ennen lentoalähtöä.
2. Akkuja ei voi käyttää erittäin alhaisissa lämpötiloissa $< -10^{\circ} \text{C}$ (14°F).
3. Jos lennät alhaisessa lämpötilassa, keskeytä lento heti, kun DJI GO 4 -sovelluksessa näkyy varoitus alhaisesta varaustasosta.
4. Pidä akun lämpötila yli 20°C :ssa (68°F) optimaalisen suorituskyvyn varmistamiseksi.
5. Alentunut akun kapasiteetti alhaisissa lämpötiloissa heikentää nelikopterin tuulenkestävyyttä. Lennä varovasti.
6. Ole erityisen varovainen, kun lennät korkealla.



Kun lennät kylmässä ympäristössä, aseta akku akkukoteloon ja pidä nelikopteria käynnissä noin 1–2 minuuttia ennen lentoalähtöä, jotta akku ehtii lämmetä.

Akun lataaminen

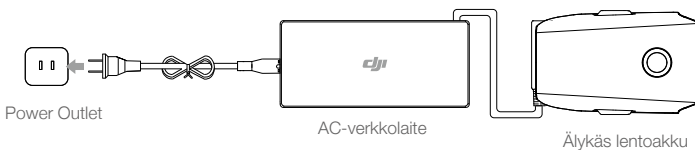
Lataa älykäs lentoakku täyteen ennen ensimmäistä käyttökertaa:

1. Kytke AC-verkkolaite virtalähteeseen (100–240 V, 50/60 Hz).
2. Liitä älykäs lentoakku AC-verkkolaitteeseen akun latauskaapelilla, kun akku on kytketty pois päältä.
3. Akun varaustason LED-merkkivalot näyttävät akun nykyisen varaustason latauksen aikana.
4. Älykäs lentoakku on ladattu täyteen, kun kaikki varaustason LED-merkkivalot ovat sammuneet. Irrota AC-verkkolaite, kun akku on ladattu täyteen.

Latausaika: 1 tunti ja 30 minuuttia.



- ÄLÄ lataa älykästä lentoakkuja heti lennon jälkeen, koska sen lämpötila voi olla liian korkea. Odota, kunnes se jäähtyy huoneenlämpöiseksi, ennen kuin lataat sen uudelleen.
- AC-verkkolaite lopettaa akun lataamisen, jos akkukennojen lämpötila ei ole toiminta-alueella $5^{\circ} - 40^{\circ} \text{C}$ ($41^{\circ} - 104^{\circ} \text{F}$). Ihanteellinen latauslämpötila on $22^{\circ} - 28^{\circ} \text{C}$ ($71,6^{\circ} - 82,4^{\circ} \text{F}$).
- Latausasemalla (ei sisälly toimitukseen) voi ladata jopa neljä akkuja. Lisätietoja saat virallisesta DJI-verkkokaupasta.



Varaustason LED-merkkivalot latauksen aikana

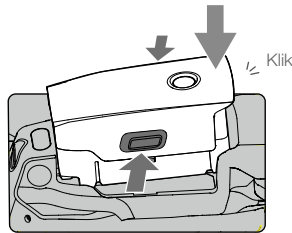
	LED 1	LED 2	LED 3	LED 4
Varaustason LED-merkkivalot latauksen aikana				
Akun varaustaso	0%~25%	25%~50%	50%~75%	Ladattu täyteen

Akun suojaus

Akun suojausmekanismit					
LED 1	LED 2	LED 3	LED 4	Vilkkumistapa	Suojaustoiminto
				LED 2 vilkkuu kaksi kertaa sekunnissa	Ylivirta havaittu
				LED 2 vilkkuu kolme kertaa sekunnissa	Oikosulku havaittu
				LED 3 vilkkuu kaksi kertaa sekunnissa	Ylivirta havaittu
				LED 3 vilkkuu kolme kertaa sekunnissa	Latauslaitteen ylijännite havaittu
				LED 4 vilkkuu kaksi kertaa sekunnissa	Latauslämpötila on liian alhainen
				LED 4 vilkkuu kolme kertaa sekunnissa	Latauslämpötila on liian korkea

Älykkään lentoakun asettaminen paikalleen

Aseta älykäs lentoakku nelikopterin akkukoteloon. Varmista, että se on kiinnitetty kunnolla ja että akun lukitussalvat napsahtavat paikoilleen.



Älykkään lentoakun irrottaminen


Avaa akkukotelo painamalla lukitussalpoja älykkään lentoakun sivuja kohti.



- Älä koskaan aseta akkua paikoilleen tai irrota sitä, kun se on päällä.
- Varmista, että akku on asetettu kunnolla paikoilleen.

Gimbaali ja kamera

Gimbaali

Mavic 2 Pron/Zoomin 3-akselinen gimbaali vakauttaa kameraa, jolloin saat otettua selkeitä ja vakaita kuvia ja videoita. Gimbaalin kallistusalue on -90° – $+30^{\circ}$. Voit muuttaa gimbaalin asetuksia, kuten gimbaalin tilaa ja automaattista kalibrointia napauttamalla -kuvaketta.

Säädä kameran kallistusta kauko-ohjaimen gimbaalin valitsimella. Vaihtoehtoisesti voit siirtyä kameranäkymään DJI GO 4 -sovelluksessa. Paina näyttöä, kunnes näkyviin tulee sininen ympyrä. Säädä kameran kallistuskulmaa vetämällä ympyrää ylös tai alas. Voit säädellä nelikopterin suuntaa vetämällä ympyrää vasemmalle ja oikealle.

Gimbaalin toimintatilat

Käytettävissä on kaksi gimbaalin toimintatilaa. Voit vaihtaa toimintatilaa DJI GO 4 -sovelluksen kamera-asetuksissa.

Seurantatila: Gimbaalin suunnan ja nelikopterin keulan välinen kulma pysyy aina vakiona.

FPV-tila: Gimbaali mukaillee nelikopterin liikkeitä, jolloin voit kokea lennon pilotin näkökulmasta (First-Person-View).



- Kun nelikopteri on kytketty päälle, älä kosketa tai kolhi gimbaalia. Suojaa gimbaalia lentoonlähdön aikana lähtemällä lentoon aina avoimelta ja tasaiselta alustalta.
- Gimbaalin tarkkuuselementit voivat vaurioitua törmäyksen tai iskun johdosta, mikä voi aiheuttaa gimbaalin toimintahäiriöitä.
- Estä pölyn tai hiekan pääsy gimbaaliin, erityisesti gimbaalin moottoreihin.
- Gimbaalin moottorin toimintahäiriöt voivat johtua seuraavista syistä:
 - a. Nelikopteri on epätasaisella alustalla tai gimbaali ei pääse liikkumaan.
 - b. Gimbaaliin kohdistuu voimakas ulkoinen voima, esim. törmäyksen johdosta.
- ÄLÄ kohdista ulkoista voimaa gimbaaliin sen jälkeen, kun gimbaali on kytketty päälle. ÄLÄ lisää gimbaaliin ylimääräistä kuormaa, sillä se voi aiheuttaa toimintahäiriöitä tai vaurioittaa moottoria pysyvästi.
- Poista gimbaalin suojus, ennen kuin käynnistät nelikopterin. Muista myös kiinnittää gimbaalin suojus, kun nelikopteri ei ole käytössä.
- Lentäminen voimakkaassa sumussa tai pilvissä voi kastella gimbaalin, mikä aiheuttaa väliaikaisen vikaantumisen. Gimbaali on taas käyttökunnossa, kun se on kuivunut.

Kamera

Mavic 2 Prossa on 1" CMOS-kennon kamera (DJI:n ja Hasselblad:n yhdessä kehittämä). Kamerassa on objektiivi, jonka aukon säätöalue on f2.8–f11. Kamera tukee automaattitarkennusta. Tarkennusetäisyys on 1 metristä äärettömään. Kameran suotimet ovat myös vaihdettavissa. Mavic 2 Pro -kamera kuvaa 4K30fps-videoita ja 20 megapikselin kuvia sekä tukee muun muassa seuraavia kuvaustiloja: Yksittäiskuva, Sarjakuvaus, Intervallikuvaus, Panoraamakuvaus, Hidastuskuva ja Tehostettu HDR.

Mavic 2 Zoomissa on 1/2,3" CMOS-kennon kamera, kaksinkertaisen optisen zoomin tuki ja 24–48 mm:n objektiivi (vastaa 35 mm). Kamera tukee automaattitarkennusta. Tarkennusetäisyys on 0,5 metristä äärettömään. Kamera tukee myös suotimien vaihtamista. Mavic 2 Zoom -kamera kuvaa 4K30fps-videoita ja 12 megapikselin kuvia sekä tukee muun muassa seuraavia kuvaustiloja: Yksittäiskuva, Sarjakuvaus, Intervallikuvaus, Panoraamakuvaus, Hidastuskuva ja Tehostettu HDR. Mavic 2 Zoom tukee kaksinkertaista optista zoomia ja kaksinkertaista digitaalista zoomia, kun videoita tallennetaan 1080p24/25/30-tarkkuudella.

- ⚠ Varmista, että lämpötila ja kosteus ovat kameralle sopivia käytön ja säilytyksen aikana.
 - Puhdista objektiivi objektiivipuhdistusaineella vaurioiden välttämiseksi.
 - ÄLÄ tuki kameran tuuletusaukkoja, koska syntyvä lämpö voi vahingoittaa laitetta ja käyttäjää.
-

Valokuvien ja videoiden tallentaminen

Mavic 2 Pro/Zoom -kopterissa on 8 Gt sisäistä tallennustilaa, ja se tukee myös microSD-korttien käyttöä valokuvien ja videoiden tallentamiseen. Kamerassa on käytettävä nopeusluokan 3 UHS-I-microSD-korttia HD-videoiden edellyttämien luku- ja kirjoitusnopeuksien vuoksi.

- ⚠ Älä poista microSD-korttia nelikopterista, kun se on kytkettynä päälle. Muussa tapauksessa microSD-kortti voi vaurioitua.
 - Yksittäisten videotallenteiden pituus on rajoitettu 30 minuuttiin kamerajärjestelmän vakauden varmistamiseksi.
 - Tarkista kameran asetukset ennen käyttöä, jotta ne on määritetty halutulla tavalla.
 - Ota muutama testikuva ennen tärkeiden kuvien tai videoiden kuvaamista sen varmistamiseksi, että kamera toimii oikein.
 - Valokuvia tai videoita ei voi lähettää tai kopioida kamerasta, jos älykäs lentoakku on pois päältä.
 - Varmista, että älykäs lentoakku kytketään oikealla tavalla pois päältä. Muussa tapauksessa kameran parametreja EI tallenneta ja tallennetut videot voivat vahingoittua. Huomaa: Riippumatta syystä, DJI ei ole vastuussa kuvan tai videon tallennuksen epäonnistumisesta tai siitä että kuva tai video on lukukelvoton.
-

Videon muokkaaminen

Mavic 2 Pro tukee MP4- ja MOV-videoformaatteja ja tarjoaa seuraavat väritilat: Normaali, D-Log ja HLG. Normaalitylissä tuetaan H.264- ja H.265-videokoodekkeja. D-Log- tai HLG-tilassa vain H.265 on tuettu.

Mavic 2 Prossa Full FOV pienentää 5.5K-anturin tarkkuuden 4K-tarkkuuteen, kun taas HQ mahdollistaa paremman kuvanlaadun keskellä mutta pienemmän näkökentän. Täysi FOV-näkymä on 75° ja HQ-näkymä on 55°. Voit valita mieleisesi vaihtoehdon kuvausvaatimustesi mukaan.

Mavic 2 Zoom tukee MP4- ja MOV-videoformaatteja ja tarjoaa seuraavat väritilat: Normaali ja D-Cinelike. H.264- ja H.265-videokoodekkeja tuetaan.

DJI on testannut alla luetellut ohjelmistot ja suosittelee niitä videoiden toistamiseen ja muokkaamiseen.

Ohjelmisto	Mac-versio	Win-versio
Adobe Premier Pro CC 2018	v12.1.1 (10)	v12.1.1 (10)
Davinci Resolve	v15.0 free	v14.3 Studio
Apple Final Cut Pro X	v10.4.3	N/A
Apple QuickTime	v10.4 (928.5.1)	N/A
Apple iMovie	v10.4.2	N/A
VLC Player	v3.0.2	v3.0.2

Videon vääristymän korjaaminen

Mavic 2 Pro ja Mavic 2 Zoom kuvaavat 8-bittisiä videoita ja korjaavat automaattisesti videon vääristymät. Vain Mavic 2 Pro pystyy kuvaamaan 10-bittisiä videoita. 10-bittiset videot ovat tasaisempia kuin 8-bittiset videot, mistä on etua jälkituotannon värimodulaatiossa. Huomaa, että automaattinen videon vääristymien korjaus ei ole käytettävissä Mavic 2 Pron 10-bittisille videoille.

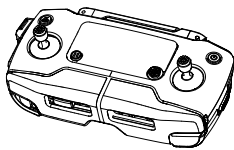
Videon vääristymien korjaamiseen on tarjolla useita ohjelmistoja, kuten DaVinci Resolve, Adobe Premiere ja Apple Final Cut Pro X. Vääristymät vaihtelevat riippuen videon tarkkuudesta. Alla olevassa taulukossa luetellaan suositellut arvot vääristymien korjaamiseksi eri ohjelmistoilla. Huomaa, että vääristymien korjaaminen heikentää videon yleistä laatua.

	DaVinci Resolve	Adobe Premiere *	Apple Final Cut Pro X
HQ	0.180	-4	0.02
Full FOV	0.245	-9	0.05
2.7K	0.240	-8	0.05
FHD 1080 24/25/30/48/60	0.245	-9	0.05
FHD 120P	0.180	-4	0.02

* Adobe Premiere käyttää esiasetettuja parametreja vääristymien korjaamiseen. Käyttäjien ei tarvitse syöttää arvoa manuaalisesti, mutta heidän on valittava videotila.

Kauko-ohjain

Tämä luku esittelee kauko-ohjaimen ominaisuudet ja sisältää nelikopterin ja kameran ohjaamista koskevat ohjeet.



Kauko-ohjain

Kauko-ohjaimessa on sisäänrakennettuna DJI:n pitkän kantaman OcuSync 2.0 -lähetystekniikka, joka mahdollistaa videokuvan lähettämisen nelikopterista jopa kahdeksan kilometrin etäisyydellä olevan mobiililaitteen DJI GO 4 -sovellukseen 1080p-tarkkuudella. Nelikopteria ja kameraa on helppo ohjata kauko-ohjaimen painikkeilla. LCD-näytöltä näet nelikopterin tiedot reaaliaikaisesti. Irrotettavat ohjainsauvat helpottavat kauko-ohjaimen säilytystä.

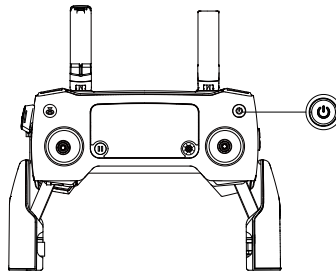
OcuSync 2.0 lähettää videolinkkejä jopa 1080p-tarkkuudella lentokorkeudesta riippumatta aukealla alueella, jossa ei ole sähkömagneettisia häiriöitä. Kauko-ohjain toimii sekä 2,4 GHz:n että 5,8 GHz:n taajuuksilla, ja se valitsee automaattisesti parhaan lähetysskanavan. OcuSync 2.0 vähentää latenssin 120–130 ms:ään parantamalla kameran suorituskykyä videodekoodausalgoritmin ja langattoman yhteyden kautta.

Automaattista tarkennusta tuetaan kuvaamisen aikana myös heikossa valaistuksessa. Mavic 2 Pro tukee aukon ja sulkimen säätöä. Mavic 2 Zoom tukee zoomin säätimellä tehtävää tarkennusta/loitonnutta.

Sisäänrakennetun akun kapasiteetti on 3 950 mAh ja maksimikäyttöaika 2 tuntia ja 15 minuuttia. Kauko-ohjain lataa mobiililaitteen 500 mA@5V:n latausteholla. Kauko-ohjain lataa automaattisesti Android-laitteet. Varmista iOS-laitteiden osalta, että lataus on otettu käyttöön DJI GO 4 -sovelluksessa. iOS-laitteiden lataaminen on oletusarvoisesti pois käytöstä, ja se on otettava joka kerta uudelleen käyttöön, kun kauko-ohjain kytetään päälle.

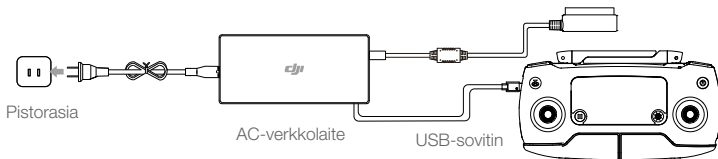
Kauko-ohjaimen valmistelu

Tarkista akun nykyinen varaustaso LCD-näytöltä painamalla virtapainiketta. Kytke kauko-ohjain päälle/pois päältä painamalla virtapainiketta kerran ja sitten uudelleen pitkään.



Akun lataaminen

Kytke toimitukseen sisältyvä AC-verkkolaite kauko-ohjaimen virtaliitäntään. Kauko-ohjaimen akun lataaminen täyteen kestää noin 2 tuntia ja 15 minuuttia. Irrota RC-kaapeli kauko-ohjaimesta ennen lataamista.



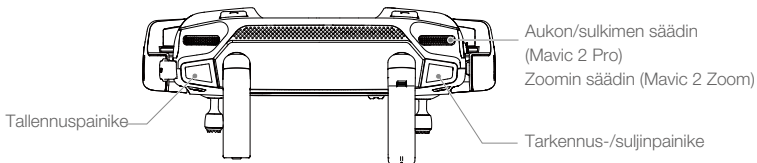
Kameran hallinta

Säädä aukkoa ja suljinparametreja aukon/sulkimen säätimellä (vain Mavic 2 Pro).

Aloita/lopetta tallennus tallennuspainikkeella.

Tarkenna automaattisesti ja ota valokuvia tarkennus-/suljinpainikkeella.

Tarkenna/loitonna zoomin säätimellä (vain Mavic 2 Zoom).

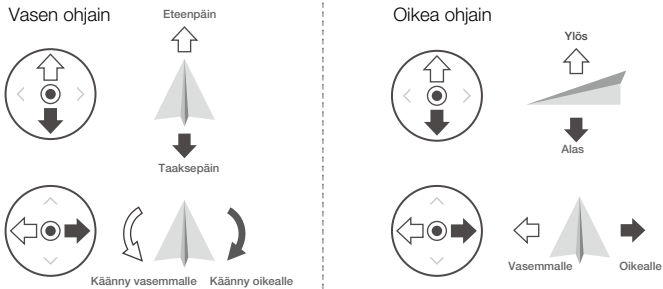


Nelikopterin hallinta

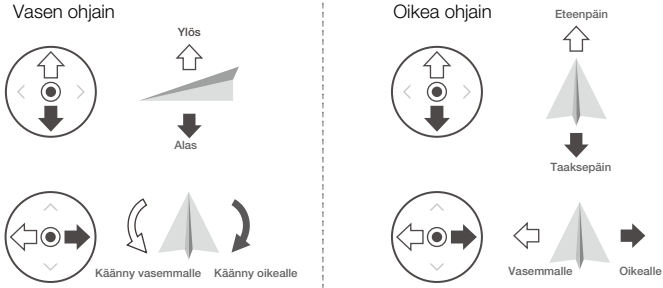
Ohjainsauvat säätelevät nelikopterin suuntaa (kääntöohjain), liikkumista eteen-/taaksepäin (kallistus-ohjain), korkeutta (kaasuohjain) ja liikkumista vasemmalle/oikealle (kierto-ohjain). Ohjainsauvatilaa määrittää kunkin ohjainsauvan liikkeen toiminnon. Käytettävissä on kolme esiohjelmointia tilaa (Tila 1, Tila 2 ja Tila 3). Käyttäjää voi määrittää mukautettavia tiloja DJI GO 4 -sovelluksessa. Oletustila on Tila 2.

Jos käytössä on jokin kolmesta esiohjelmoidusta tilasta, Mavic 2 leijuu paikallaan, kun molemmat ohjainsauvat ovat keskellä. Nelikopteria lennätetään liikuttamalla ohjainsauvaa eri suuntiin. Eri toiminnot on esitetty alla olevassa kuvassa.

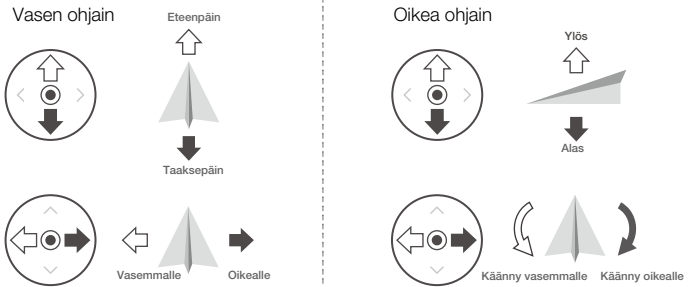
Tila 1


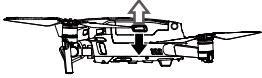

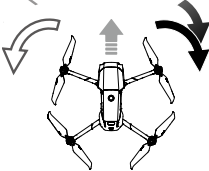


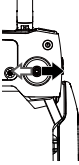



Tila 2



Tila 3



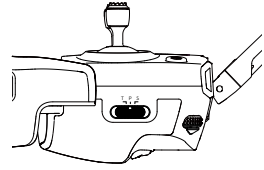
Kauko-ohjain (Tila 2)	Nelikopteri (← Näyttää lentosuunnan)	Huomautukset
		<p>Nelikopterin korkeutta muutetaan liikuttamalla vasenta ohjainsauvaa eteen- tai taaksepäin. Nosta korkeutta liikuttamalla ohjainsauvaa eteenpäin ja laske korkeutta liikuttamalla ohjainsauvaa taaksepäin. Mitä kauemmas ohjainsauvaa liikutetaan keskikohdasta, sitä nopeampaa kopterin korkeus muuttuu. Liikuta ohjainsauvaa aina varovasti äkillisten korkeusmuutosten välttämiseksi.</p>
		<p>Nelikopterin suuntaa muutetaan liikuttamalla vasenta ohjainsauvaa vasemmalle tai oikealle. Käännä nelikopteria vastapäivään liikuttamalla ohjainsauvaa vasemmalle ja käännä kopteria myötäpäivään liikuttamalla ohjainsauvaa oikealle. Mitä kauemmas ohjainsauvaa liikutetaan keskikohdasta, sitä nopeampaa kopteri kääntyy.</p>
		<p>Nelikopterin kaltevuutta muutetaan liikuttamalla oikeaa ohjainsauvaa eteen- ja taaksepäin. Lennä eteenpäin liikuttamalla ohjainsauvaa eteenpäin ja lennä taaksepäin liikuttamalla ohjainsauvaa taaksepäin. Mitä kauemmas ohjainsauvaa liikutetaan keskikohdasta, sitä nopeampaa kopteri liikkuu.</p>
		<p>Muuta nelikopterin kiertosuuntaa liikuttamalla oikeaa ohjainsauvaa vasemmalle tai oikealle. Lennä vasemmalle liikuttamalla ohjainsauvaa vasemmalle ja oikealle liikuttamalla ohjainsauvaa oikealle. Mitä kauemmas ohjainsauvaa liikutetaan keskikohdasta, sitä nopeampaa kopteri liikkuu.</p>


⚠ Suosittelemme irrottamaan ohjainsauvat ja säilyttämään niitä kauko-ohjaimen säilytystilassa laitteen säilytyksen tai kuljetuksen aikana vaurioiden välttämiseksi.

Lentotilan kytkin

Valitse haluamasi lentotila siirtämällä kytkintä.

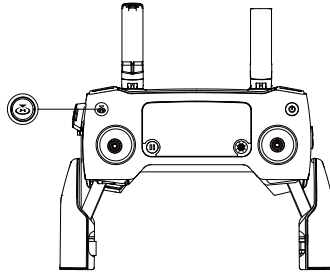
Sijainti	Lentotila
S	S-tila
P	P-tila
T	T-tila



Riippumatta siitä, missä asennossa kauko-ohjaimen kytkin on, Mavic 2 Pro/Zoom käynnistyy oletusarvoisesti P-tilassa. Vaihda lentotilaa siirtymällä kameranäkymään DJI GO 4 -sovelluksessa, napauta -kuvaketta ja ota käyttöön "Useita lentotiloja" -asetus. Kun olet ottanut käyttöön Useita lentotiloja -asetuksen, siirrä kytkin P-tilaan ja sitten S- tai T-tilaan.

Paluupainike

Aloita kotiinpaluu painamalla paluupainiketta pitkään. Nelikopteri palaa viimeksi tallennettuun kotipisteeseen. Peruuta kotiinpaluu ja ota nelikopterin ohjaus takaisin hallintaasi painamalla paluupainiketta uudelleen. Katso kotiinpaluuta koskevia lisätietoja Kotiinpaluu-luvusta.



C1- ja C2-painikkeet

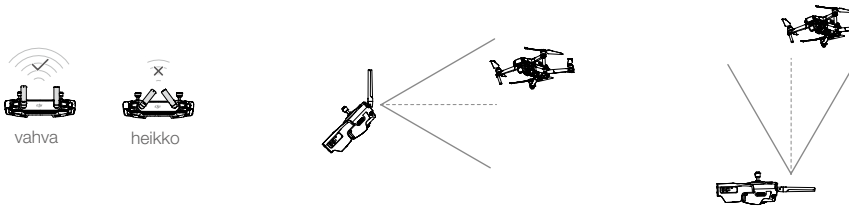
C1- ja C2-painikkeiden toiminnot määritetään DJI GO 4 -sovelluksessa. C1-painikkeen oletusasetukseksi on määritetty tarkennus keskelle, ja C2-painikkeen oletusasetuksena on toisto.

Kauko-ohjainhälytys

Kauko-ohjain antaa äänimerkin kotiinpaluun aikana tai kun akun varaustaso on alhainen (6–15 %). Kotiinpaluun ja alhaisen varaustason hälytyksen voi keskeyttää painamalla virtapainiketta. Erittäin alhaisen varaustason hälytystä (alle 6 %) ei voi kuitenkaan keskeyttää.

Optimaalinen lähetyalue

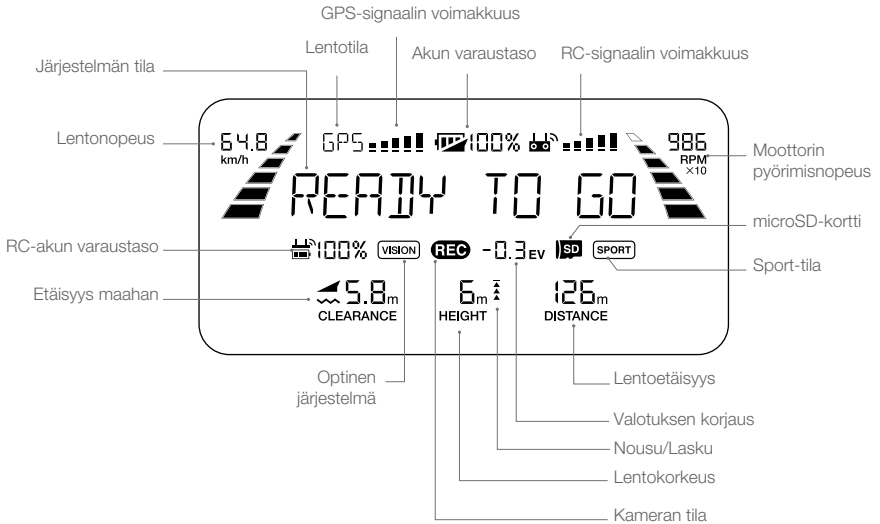
Nelikopterin ja kauko-ohjaimen välinen signaali on luotettavin, kun antennit on suunnattu nelikopteriin nähdessä alla olevan kuvan mukaisesti.



Varmista, että nelikopteri lentää optimaalisella lähetyalueella. Säädä kauko-ohjainta ja antenniä yllä olevan kuvan mukaisesti optimaalisen lähetystehon ylläpitämiseksi.


LCD-näyttö

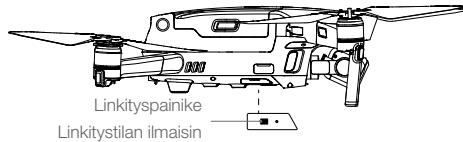
LCD-näytössä näkyvät erilaiset järjestelmätilat, mukaan lukien reaaliaikainen lentotelemetria ja akun varaustasot. Katso LCD-näytön kuvakkeiden merkitykset alla olevasta kuvasta.



Kauko-ohjaimen yhdistäminen

Kauko-ohjain on yhdistetty nelikopteriin ennen toimitusta. Kauko-ohjain on yhdistettävä vain, kun uutta kauko-ohjainta käytetään ensimmäisen kerran. Yhdistä uusi kauko-ohjain seuraavasti:

1. Käynnistä nelikopteri ja kauko-ohjain.
2. Avaa DJI GO 4 -sovellus.
3. Siirry kameranäkymään, napauta -kuvaketta ja vahvista yhdistäminen napauttamalla painiketta. Kauko-ohjain on valmis yhdistettäväksi.
4. Etsi linkityspainike nelikopterin sivulta. Katso alla oleva kuva. Yhdistä kauko-ohjain nelikopteriin painamalla linkityspainiketta. Linkitystilän ilmaisin palaa vihreänä, kun kauko-ohjain on yhdistetty nelikopteriin, ja kauko-ohjaimen LCD-näytöllä näkyy kopterin tiedot.



- Varmista, että kauko-ohjain on 0,5 metrin (1,6 ft) päässä nelikopterista yhdistämisen aikana.
- Kauko-ohjain katkaisee yhteyden nelikopteriin, jos uusi kauko-ohjain yhdistetään samaan nelikopteriin.



- Lataa kauko-ohjaimen akku täyteen ennen jokaista lentoa.
- Jos kauko-ohjain käynnistetään ja sitä ei käytetä viiteen minuuttiin, ohjaimesta kuuluu merkkiäänä. Kauko-ohjain kytkeytyy automaattisesti pois päältä kymmenen minuutin kuluttua. Keskeytä hälytys liikuttamalla ohjainsauvoja.
- Säädä mobiililaitteen pidikettä, jotta mobiililaitte pysyy paikoillaan.
- Varmista, että kauko-ohjaimen antennit on taitettu auki ja säädetty oikeaan asentoon optimaalisen lähetystehon takaamiseksi.
- Korjaa tai vaihda vaurioitunut kauko-ohjain. Vaurioitunut kauko-ohjaimen antenni heikentää suorituskykyä huomattavasti.
- Lataa akku täyteen vähintään kerran kolmessa kuukaudessa akun kunnon ylläpitämiseksi.
- Varmista, että ohjainsauvat on kiinnitetty kunnolla.

DJI GO 4 -sovellus

Tässä luvussa esitellään DJI GO 4 -sovelluksen tärkeimmät toiminnot.

DJI GO 4 -sovellus

Käytä sovellusta gimbaalin, kameran ja muiden nelikopterin toimintojen ohjaamiseen. Sovelluksessa on seuraavat päävalikot: Laitteet, Muokkausohjelma, SkyPixel ja Me-yhteisö, joita käytetään nelikopterin asetusten määrittämiseen sekä kuvien ja videoiden muokkaamiseen ja jakamiseen.

Laitteet

Laitevalikko

Jos laitetta ei ole vielä valittu, valitse Mavic 2 Pro/Zoom näytön vasemman yläkulman laitevalikosta.

Toimintovalikko

Avaa toimintovalikko napauttamalla ☰ -kuvaketta näytön oikeassa yläkulmassa. Valikossa on viisi vaihtoehtoa:

Skannaa QR-koodi: Muodosta yhteys nelikopteriin skannaamalla QR-koodi.

Academy: Käytä lentosimulaattoria, katso ohjevideoita ja lue tuotteen käyttöohjeita.

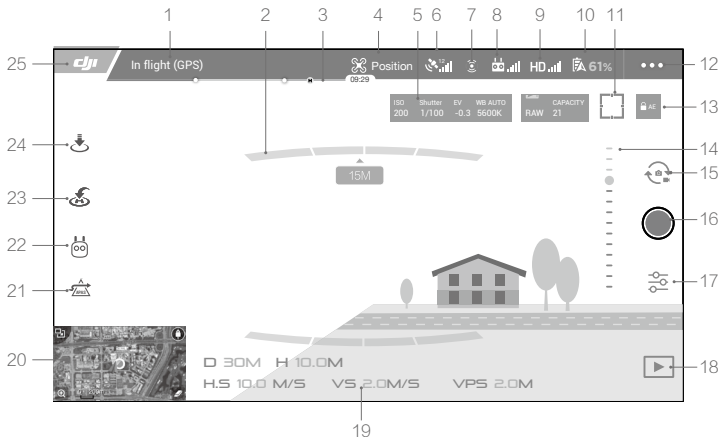
Lentotiedot: Tarkastele lentotietojasi.

GEO-vyöhykkeet: Lue tietoja GEO-vyöhykkeistä.

Etsi drone: Saat nelikopterin viimeksi tallennetun sijainnin karttakoordinaatit. Voit käskä nelikopteria vilkuttamaan LED-valojaan ja antamaan äänimerkin.

Kameranäkymä


Siirry kameranäkymään nelikopteriin yhdistetyllä mobiililaitteella.




1. Järjestelmän tilapalkki

 (GPS) : Kuvake kertoo nelikopterin lentotilan ja näyttää varoitusviestit.

2. Esteiden tunnistaminen

 : Punaiset palkit tulevat näkyviin, kun nelikopterin lähellä on esteitä. Oranssit palkit tulevat näkyviin, kun esteitä on tunnistusalueella.

3. Akun varaustason ilmaisinpalkki

 : Varaustason ilmaisin näyttää senhetkisen akun varaustason. Varaustason ilmaisimen värilliset alueet esittävät eri toimintojen suorittamiseen tarvittavia varaustasoja.

4. Lentotila

 : Tämän kuvakkeen vieressä oleva teksti kertoo nykyisen lentotilan.

Määritä lennonohjaimen asetukset napauttamalla kuvaketta. Näiden asetusten avulla voit muuttaa lentorajoja ja määrittää vahvistusarvoja.

5. Kameran parametrit

Näyttää kameran parametrit sekä sisäisen muistin ja microSD-kortin kapasiteetin.



Mavic 2 Pro:

Näyttää kameran parametrit sekä sisäisen muistin ja microSD-kortin kapasiteetin. Näyttää myös tarkennusparametrit.


Mavic 2 Zoom:

Näyttää kameran parametrit sekä sisäisen muistin ja microSD-kortin kapasiteetin. Näyttää myös kameran tarkennustilan, AE-arvon ja tarkennusparametrit.


6. GPS-signaalin voimakkuus

 : Kertoo nykyisen GPS-signaalin voimakkuuden. Valkoiset palkit merkitsevät riittävää GPS-voimakkuutta.


7. Optisen järjestelmän tila

 : Ota optisten järjestelmien toiminnot käyttöön tai pois käytöstä napauttamalla tätä kuvaketta. Kuvake näyttää myös kaikkien optisten järjestelmien tilan. Vihreä kuvake tarkoittaa, että vastaava optinen järjestelmä on käytettävissä. Punainen kuvake tarkoittaa, että vastaava optinen järjestelmä ei ole käytettävissä.


8. Kauko-ohjaimen signaali

 : Kuvake kertoo kauko-ohjaimen signaalin voimakkuuden. Kuvake vilkkuu, jos laite havaitsee häiriön lennon aikana. Jos DJI GO 4 -sovellus ei anna muita varoituksia, häiriö ei vaikuta kopterin toimintaan ja yleiseen lentokokemukseen.


9. HD-videolinkin signaalin voimakkuus

 : Kuvake kertoo nelikopterin ja kauko-ohjaimen välisen HD-videon latausyhteyden voimakkuuden. Kuvake vilkkuu, jos laite havaitsee häiriön lennon aikana. Jos DJI GO 4 -sovellus ei anna muita varoituksia, häiriö ei vaikuta kopterin toimintaan ja yleiseen lentokokemukseen.

10. Akun asetukset

 **61%** : Kertoo akun nykyisen varaustason. Napauta kuvaketta, kun haluat tarkastella akun tietovalikkoa, asettaa akun varoitusrajoja ja tarkastella akun varoitushistoriaa.


11. Tarkennus-/mittauspainike

 : TaSiirry tarkennus- ja mittaustilojen välillä napauttamalla kuvaketta. Valitse kohde tarkennusta tai mittausta varten napauttamalla. Kun automaattinen tarkennus on otettu käyttöön, jatkuva automaattinen tarkennus käynnistyy automaattisesti nelikopterin ja kameran tilan mukaan.

12. Yleiset asetukset

••• : Siirry Yleiset asetukset -valikkoon napauttamalla kuvaketta. Valikossa voit asettaa mittayksiköt, ottaa käyttöön / poistaa käytöstä suoratoiston sekä säätää lentoreitin näyttöasetuksia.

13. Automaattisen valotuksen lukitus

 AE : Lukitse valotusarvo napauttamalla kuvaketta.

14. Gimbaalin ilmaisin

•••••••••• : Näyttää gimbaalin kallistuskulman.

15. Kuvaus-/videotilan käyttöönotto

 : Siirry kuvaus- ja videotilojen välillä napauttamalla kuvaketta.


16. Kuvaus-/tallennuspainike

 : Aloita valokuvien ottaminen tai videon tallentaminen napauttamalla kuvaketta.

17. Kameran asetukset


 : Siirry kamera-asetuksiin napauttamalla kuvaketta.

Aseta kameran ISO-, suljin- ja automaattivalotusasetukset napauttamalla  -kuvaketta.

Valitse kuvaustilat napauttamalla  -kuvaketta. Mavic 2 tukee Yksittäiskuva-, Sarjakuvaus-, Intervallikuvaus- ja Panoraamakuvaustiloja.

Siirry yleisiin kamera-asetuksiin napauttamalla  -kuvaketta.

18. Toisto

 : Avaa toistonäkymä napauttamalla kuvaketta. Katsele valokuvia ja videoita heti, kun ne on kuvattu.

19. Lentotelemetria

D 30M : Nelikopterin ja kotipisteen välinen etäisyys.

H 10.0M : Korkeus kotipisteestä.

HS 10.0M/S : Nelikopterin vaakasuora nopeus.

VS 2.0M/S : Nelikopterin pystysuora nopeus.

20. Kartta

Katsele karttaa napauttamalla.




21. Edistyskelliset pilotin apujärjestelmät (APAS)

 : Ota APAS-toiminto käyttöön tai poista käytöstä napauttamalla kuvaketta. APAS-toiminto ei ole käytössä, jos eteen ja taakse suunnatut optiset järjestelmät eivät ole käytössä.


22. Älykkäät lentotilat

 : Valitse älykkäät lentotilat napauttamalla kuvaketta.


23. Älykäs kotiinpaluu (Smart RTH)

 : Aloita Älykäs kotiinpaluu napauttamalla kuvaketta. Nelikopteri palaa viimeksi tallennettuun kotipisteeseen.

24. Automaattinen lento-ohjelmointi/laskeutuminen

 : Aloita automaattinen lento-ohjelmointi tai laskeutuminen napauttamalla kuvaketta.

25. Takaisin

 : Palaa päävalikkoon napauttamalla kuvaketta.

 Ota huomioon seuraavat asiat, kun käytät Panoraama-tilaa:

- Käytä Panoraama-tilaa, kun kuvattava ympäristö on liikkumaton. Jos kohde liikkuu kuvaamisen aikana, lopullinen panoraamakuva saattaa näyttää epätavalliselta.
 - Käytä Panoraama-tilaa alueella, jolla on vähintään 5 metrin korkeudessa.
 - Käytä Panoraama-tilaa alueella, jolla on useita kohteita, ja vältä kuvaamista veden tai lumen yläpuolella.
 - Käytä Panoraama-tilaa, kun nelikopteri voi leijua tasaisesti paikallaan. Älä käytä tätä tilaa Attitude-tilassa tai kun lennät kovalla tuulella.
-

Muokkausohjelma

DJI GO 4 -sovelluksessa on videomuokkausohjelma. Kun olet tallentanut useita videoleikkeitä ja ladannut ne mobiililaitteeseesi, siirry muokkausohjelmaan aloitusnäytöstä. Muokkausohjelmassa voit valita mallipohjan ja tietyn määrän videoleikkeitä, jotka yhdistetään automaattisesti toisiinsa. Ohjelma luo lyhyen videon, jonka voit jakaa välittömästi.

SkyPixel

Katsele ja jaa valokuvia ja videoita SkyPixel-sivulla.

Me-yhteisö

Jos sinulla on jo DJI-tili, voit osallistua keskusteluihin ja jakaa tallentamiasi kuvia tai videoita yhteisön kanssa.



- Lataa mobiililaitteen akku täyteen, ennen kuin käynnistät DJI GO 4 -sovelluksen.
- DJI GO 4 -sovelluksen käyttöön tarvitaan mobiilidatayhteys. Ota datamaksujen osalta yhteyttä mobiilioperaattoriisi.
- Jos käytät puhelinta mobiilinäyttölaitteena, ÄLÄ vastaa puheluihin tai käytä tekstiviestitoimintoja lennon aikana.
- Lue kaikki turvallisuusohjeet, varoitukset ja vastuuvapauslausekkeet huolellisesti. Tutustu alueellasi voimassa oleviin määräyksiin. Olet yksin vastuussa siitä, että tunnet asiaankuuluvat määräykset ja että lennätät nelikopteria määräysten mukaisesti.
 - a. Lue ja ymmärrä varoitusviestit, ennen kuin käytät automaattisia lento-ohjainta- ja laskeutumistoimintoja.
 - b. Lue ja ymmärrä varoitusviestit ja vastuuvapauslauseke, ennen kuin asetat korkeuden ylärajan.
 - c. Lue ja ymmärrä varoitusviestit ja vastuuvapauslauseke, ennen kuin vaihdat lentotiloja.
 - d. Lue ja ymmärrä lentokieltoalueella tai sen lähellä saamasi varoitusviestit ja vastuuvapauslauseke.
 - e. Lue ja ymmärrä varoitusviestit, ennen kuin käytät älykkäitä lentotiloja.
- Laskeudu nelikopterilla välittömästi turvalliseen paikkaan, jos sovelluksessa näkyy hälytysviesti.
- Lue kaikki tarkistuslistan varoitusviestit, jotka tulevat näkyviin ennen jokaista lentoa.
- Harjoittele lentotaitojasi sovelluksen simulaattorilla, jos et ole aiemmin käyttänyt nelikopteria tai jos sinulla ei ole riittävästi kokemusta nelikopterin käyttämisestä.
- Aloittelija-tila on oletuksena käytössä, kun käynnistät sovelluksen ensimmäisen kerran. Nelikopterin korkeus ja lentoetäisyys ovat rajoitettuja, kun lennät Aloittelija-tilassa. Suosittelemme lentämään Aloittelija-tilassa, jotta voit harjoitella lentotaitojasi. Ota Aloittelija-tila pois käytöstä vain, kun osaat ohjata nelikopteria asianmukaisesti.
- Muodosta yhteys internetiin ja tallenna ennen lentoa sen alueen kartta, jonne aiot lennättää nelikopterin.
- Sovellus on suunniteltu auttamaan sinua nelikopterin käytössä. Käytä harkintaasi. ÄLÄ luota nelikopterin ohjaamisessa pelkästään sovellukseen. Sovelluksen käyttöä koskevat DJI GO 4:n käyttöehdot ja DJI:n tietosuojakäytäntö. Lue ne huolellisesti sovelluksessa.

Lentäminen

Tämä luku käsittelee turvallisia lentokäytäntöjä ja lentorajoituksia.

Lentäminen

Kun lentoa edeltävät valmistelut on suoritettu, suosittelemme käyttämään DJI GO 4 -sovelluksen lentosimulaattoria lentotaitojen hiomiseen ja turvallisen lentämisen harjoitteluun. Lennä vain aukeilla alueilla. Lue Kauko-ohjain- ja DJI GO 4 -lukuista tietoa siitä, miten nelikopteria ohjataan kauko-ohjaimella ja sovelluksella.

Lentoympäristöä koskevat vaatimukset

1. Älä käytä nelikopteria vaikeissa sääolosuhteissa, kuten yli 10 m/s tuulella, lumisateella, vesisateella ja sumussa.
2. Lennä aukeilla paikoilla. Korkeat rakennukset ja suuret metallirakenteet voivat vaikuttaa nelikopterin kompassin ja GPS-järjestelmän tarkkuuteen.
3. Vältä esteitä, ihmisjoukkoja, suurjännitevoimalinjoja, puita tai vesialueita.
4. Minimoi häiriöt välttämällä sähkömagneettisia alueita, kuten voimalinjojen, tukiasemien, sähköasemien ja lähetystornien lähellä olevia alueita.
5. Ympäristötekijät, kuten ilmantiheys ja lämpötila, vaikuttavat nelikopterin ja akun suorituskykyyn. Ole erittäin varovainen, kun lennät 6 000 metrissä (19 685 ft) tai korkeammalla, koska akun ja nelikopterin suorituskyky voi heikentyä.
6. Mavic 2 ei voi käyttää GPS:ää napa-alueilla. Käytä alas suunnattua optista järjestelmää lentäessäsi tällaisissa paikoissa.

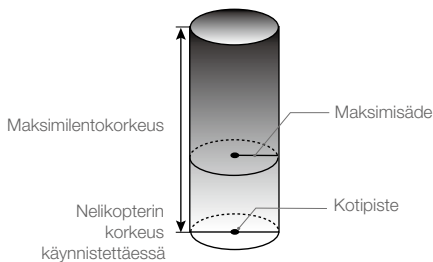
Lentorajat ja GEO-vyöhykkeet

Noudata kaikkia lakeja ja määräyksiä, kun lennätät Mavic 2 Prota/Zoomia. Lentorajoituksia sovelletaan oletusarvoisesti, jotta käyttäjät voivat käyttää tuotetta turvallisesti ja lain mukaisesti. Lentorajoitukset käsittävät korkeusrajat, etäisyysrajat ja GEO-vyöhykkeet.

Korkeusrajat, etäisyysrajat ja GEO-vyöhykkeet ovat käytössä samanaikaisesti lentoturvallisuuden varmistamiseksi, kun nelikopteri toimii P-tilassa.

Lentokorkeus- ja etäisyysrajat

Voit muuttaa lentokorkeus- ja etäisyysrajoja DJI GO 4 -sovelluksessa. Maksimilentokorkeus voi olla enintään 500 m (1 640 ft). Nelikopteri lentää näihin asetuksiin perustuvalla rajoitetulla alueella. Katso alla oleva kuva:



GPS-signaali vahva Vilkkuu vihreänä

	Lentorajat	DJI GO 4 -sovellus	Nelikopterin tilanilmais
Maksimikorkeus	Nelikopterin lentokorkeus ei saa ylittää määritettyä arvoa.	Varoitus: Korkeusraja saavutettu.	-
Maksimietäisyys	Lentoetäisyyden on oltava maksimisäteen sisällä.	Varoitus: Etäisyysraja saavutettu.	-

GPS-signaali heikko Vilkkuu keltaisena

	Lentorajat	DJI GO 4 -sovellus	Nelikopterin tilanilmais
Maksimikorkeus	Korkeusraja on 5 m (16 ft), kun GPS-signaali on heikko ja alas suunnattu optinen järjestelmä on käytössä. Korkeusraja on 30 m (98 ft), kun GPS-signaali on heikko ja alas suunnattu optinen järjestelmä ei ole käytössä.	Varoitus: Korkeusraja saavutettu.	-
Maksimietäisyys	Ei rajoitusta		



- Jos nelikopteri saavuttaa jonkin raja-arvoista, pystyt yhä ohjaamaan nelikopteria, mutta et voi lentää pidemmälle.
- Jos nelikopteri lentää maksimisäteen ohi, se lentää takaisin automaattisesti, kun GPS-signaali on riittävän voimakas.
- Älä lennätä nelikopteria turvallisuussyistä lentoasemien, moottoriteiden, rautatieasemien, rautatielinjojen, kaupungin keskustojen tai muiden arkaluonteisten alueiden lähellä. Lennätä nelikopteria vain näköyhteyden päässä.

GEO-vyöhykkeet


Kaikki GEO-vyöhykkeet on lueteltu DJI:n virallisilla verkkosivuilla osoitteessa <http://www.dji.com/flysafe>. GEO-vyöhykkeet on jaettu eri luokkiin, ja niihin kuuluvat esimerkiksi lentoasemat; lentokentät, joilla miehitettyjä ilma-aluksia lennetään matalissa korkeuksissa; maiden väliset rajat ja arkaluonteiset alueet, kuten voimalaitokset.

Lentoa edeltävä tarkistuslista

1. Varmista, että kauko-ohjain, mobiililaitte ja älykäs lentoakku on ladattu täyteen.
2. Varmista, että älykäs lentoakku ja potkurit on kiinnitetty kunnolla paikoilleen.
3. Varmista, että nelikopterin varret ja potkurit on avattu.
4. Varmista, että gimbaali ja kamera toimivat normaalisti.
5. Varmista, että mikään ei estä moottorien pyörimistä ja että ne toimivat normaalisti.
6. Varmista, että DJI GO 4 -sovellus on yhdistetty nelikopteriin.
7. Varmista, että kameran objektiivi ja optisen järjestelmän anturit ovat puhtaita.
8. Käytä vain aitoja DJI-osia tai DJI:n hyväksymiä osia. Muiden kuin DJI:n osat tai DJI:n serttifoimien valmistajien osat voivat aiheuttaa järjestelmän toimintahäiriöitä ja vaarantaa turvallisuuden.

Automaattinen lentoonlähtö/laskeutuminen

Automaattinen lentoonlähtö


1. Avaa DJI GO 4 ja siirry kameranäkymään napauttamalla "GO FLY" -kuvaketta.
2. Käy läpi kaikki lentoa edeltävän tarkistuslistan kohdat.
3. Napauta .
4. Jos olosuhteet ovat lentoonlähdon kannalta turvalliset, vahvista toiminto liu'uttamalla liukusäädintä. Nelikopteri lähtee lentoon ja leijuu 1,2 metrin korkeudessa (3,9 ft) maanpinnan yläpuolella.



Nelikopterin tilanilmaisin kertoo, käyttäkö nelikopteri ohjaukseen GPS:ää ja/tai alas suunnattua optista järjestelmää. Katso lisätietoja Nelikopterin LEDit ja tilanilmaisin -luvusta. Suosittelemme odottamaan ennen automaattista lentoonlähtöä, että GPS-signaali on riittävän vahva.

Automaattinen laskeutuminen

Käytä automaattista laskeutumistoimintoa vain, jos nelikopterin tilanilmaisin vilkkuu vihreänä. Käytä automaattista laskeutumistoimintoa noudattamalla seuraavia ohjeita:

1. Napauta .
2. Jos olosuhteet ovat laskeutumisen kannalta turvalliset, vahvista toiminto liu'uttamalla liukusäädintä. Nelikopteri aloittaa automaattisen laskeutumisen. Varoitusviesti tulee näkyviin DJI GO 4 -sovelluksessa, jos nelikopteri havaitsee, että olosuhteet eivät sovellu laskeutumiseen. Reagoi varoitukseen nopeasti.



Automaattisen laskeutumisen voi keskeyttää välittömästi DJI GO 4 -sovelluksessa napauttamalla.

Moottoreiden käynnistäminen/pysäyttäminen

Moottoreiden käynnistäminen

Moottorit käynnistetään ohjainten yhdistelmäkomennolla (CSC, Combination Stick Command). Käynnistä moottorit liikkuttamalla molempia ohjainsauvoja joko sisempiin tai ulompiin alakulmiin. Kun moottorit ovat alkaneet pyöriä, vapauta molemmat ohjainsauvat samanaikaisesti.

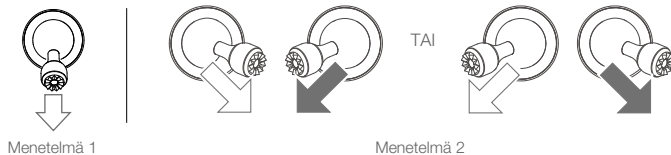


Moottoreiden pysäyttäminen

Moottorit voi pysäyttää kahdella tavalla:

Menetelmä 1: Kun nelikopteri on laskeutunut, pidä vasenta ohjainsauvaa painettuna alaspäin. Moottorit pysähtyvät kolmen sekunnin kuluessa.

Menetelmä 2: Kun nelikopteri on laskeutunut, suorita sama edellä kuvattu yhteiskomento, jolla moottorit käynnistettiin. Moottorit pysähtyvät välittömästi. Vapauta molemmat ohjainsauvat, kun moottorit ovat pysähtyneet.



Moottoreiden pysäyttäminen kesken lennon

Jos moottorit pysäytetään kesken lennon, nelikopteri syöksyy maahan. Moottorit saa pysäyttää kesken lennon vain hätätilanteessa, kuten törmäystilanteessa, moottorin sammussa, nelikopterin pyöriessä ilmassa tai jos nelikopteri ei ole hallinnassa ja nousee/laskeutuu erittäin nopeasti. Pysäytä moottorit kesken lennon samalla ohjainsauvojen yhteiskomennolla, jolla moottorit käynnistettiin.

Testilento

Lentoonlähtö/laskeutuminen

1. Sijoita nelikopteri avoimelle, tasaiselle alustalle nelikopterin tilanilmaisin itseäsi kohti.
2. Kytke nelikopterin ja kauko-ohjaimen virta päälle.
3. Avaa DJI GO 4 ja siirry kameranäkymään.
4. Odota kunnes nelikopterin tilanilmaisin vilkkuu vihreänä, mikä tarkoittaa, että kotipiste on tallennettu ja lentäminen on nyt turvallista.
5. Aloita lentäminen työntämällä kaasuohtainta varovasti eteenpäin tai käyttämällä automaattista lentoonlähtötoimintoa.
6. Laskeudu vetämällä kaasuohtainta taaksepäin tai käyttämällä automaattista laskeutumistoimintoa.
7. Sammuta nelikopteri ja kauko-ohjain.

Suosituksia ja vinkkejä

1. Lentoa edeltävä tarkistuslista on suunniteltu auttamaan sinua lentämään turvallisesti ja varmistamaan, että voit kuvata videoita lennon aikana. Käy koko tarkistuslista läpi ennen jokaista lentoa.
2. Valitse haluttu gimbaalin toimintotila DJI GO 4 -sovelluksessa.
3. Kuvaa videoita vain, kun lennät P- tai T-tilassa.
4. ÄLÄ lennä huonolla säällä, kuten sateisella tai tuulisella säällä.
5. Valitse parhaiten tarpeisiisi sopivat kamera-asetukset. Asetuksiin sisältyvät kuvaformaatti ja valotuksen korjaus.
6. Suorita lentotestejä lentoreittien luomista ja maisemien ennakkokatselua varten.
7. Liikuta ohjainsauvoja varovasti, jotta nelikopterin liike pysyy tasaisena ja vakaana.

Liite

Liite

Tekniset tiedot

Nelikopteri	
Lentoonlähtöpaino	907 g (Mavic 2 Pro); 905 g (Mavic 2 Zoom)
Mitat	Kokoontaitettuna: 214 × 91 × 84 mm (pituus × leveys × korkeus) Avattuna: 322 × 242 × 84 mm (pituus × leveys × korkeus)
Diagonaalinen etäisyys	354 mm
Maksimivauhtinopeus	5 m/s (S-tila), 4 m/s (P-tila)
Maksimilaskeutumisnopeus	3 m/s (S-tila), 3 m/s (P-tila)
Maksimivauhti	72 km/h (S-tila) (lähellä merenpintaa, ei tuulta)
Maksimilentokorkeus merenpinnan yläpuolella	6000 m
Maksimilentoaika	31 minuuttia (tasaisella 25 km/h:n nopeudella, ei tuulta)
Maksimileijumisaika	29 minuuttia (ei tuulta)
Kokonaislentoaika	25 minuuttia (normaalitilassa, kun akun varaustaso on 15 %)
Maksimilentoetäisyys	18 km (tasaisella 50 km/h:n nopeudella, ei tuulta)
Maksimituulenopeus Vastus	29–38 km/h
Maksimikallistuskulma	35° (S-tila, kauko-ohjaimella), 25° (P-tila)
Maksimikulmanopeus	200°/s
Käyttölämpötila-alue	-10°C - 40°C
GNSS	GPS+GLONASS
Leijumistarkkuus	Pystysuora: ±0,1 m (kun visuaalinen paikannus on käytössä) ±0,5 m (GPS-paikannuksella) Vaakasuoja: ±0,3 m (kun visuaalinen paikannus on käytössä) ±1,5 m (GPS-paikannuksella)
Toimintataajuus	2.400 - 2.4835 GHz; 5.725 - 5.850 GHz
Lähetysteho (EIRP)	2.4 GHz FCC: ≤26 dBm; CE: ≤20 dBm; SRRC: ≤20 dBm; MIC: ≤20 dBm 5.8 GHz FCC: ≤26 dBm; CE: ≤14 dBm; SRRC: ≤26 dBm
Sisäinen	8 Gt
Gimbaali	
Mekaaninen alue	Kallistus: -135–45°, Kääntö: -100–100°, Kierto: -45–45°
Liikerata	Kallistus: -90–30°, Kääntö: -75–75°
Vakautus	3-akselinen (kallistus, kierto, kääntö)
Maksimiohjausnopeus (kallistus)	120°/s
Kulmatarkkuus	±0.01° (Mavic 2 Pro) ; ±0.005° (Mavic 2 Zoom)

Tunnistinjärjestelmä		
Tunnistinjärjestelmä	Suuntaamaton esteiden tunnistus	
FOV	Eteenpäin: vaakasuora: 40°, pystysuora: 70° Taaksepäin: vaakasuora: 60°, pystysuora: 77° Alas: eteen ja taakse: 100°, vasemmalle ja oikealle: 83° Sivusuunnassa: vaakasuora: 80°, pystysuora: 65°	
Esteiden tunnistusalue	Eteenpäin: Tarkkuusmittausalue: 0,5–20 m Havaitsemisalue: 20–40 m Tehokas tunnistusnopeus: ≤ 14 m/s Taaksepäin: Tarkkuusmittausalue: 0,5–16 m Havaitsemisalue: 16–32 m Tehokas tunnistusnopeus: ≤ 12 m/s Ylös: Tarkkuusmittausalue: 0,1–8 m Alas: Tarkkuusmittausalue: 0,5–11 m Havaitsemisalue: 11–22 m Sivut: Tarkkuusmittausalue: 0,5–10 m Tehokas tunnistusnopeus: ≤ 8 m/s	
Käyttöympäristö	Selkeästi kuvioitu alusta ja riittävä valaistus (>15 luksia) Havaitsee epäselvät heijastavat pinnat (>20 %) (seinät, puut, ihmiset jne.)	
Nopeusalue	≤ 50 km/h (31 mph) 2 metriä (6,6 ft) maanpinnan yläpuolella	
Korkeusalue	0.1 - 11 m	
Toiminta-alue	0.3 - 50 m	
Kamera	Mavic 2 Pro	Mavic 2 Zoom
Kenno	1" CMOS Teholliset kuvapisteeet: 20 miljoonaa	1/2.3" CMOS Teholliset kuvapisteeet: 12 miljoonaa
Objektiivi	FOV: noin 77° 35 mm formaatti, vastaa: 28 mm Aukko: f/2,8–f/11 Kuvausalue: 1 m – ∞	FOV: noin 83° (24 mm) noin 48° (48 mm) 35 mm formaatti, vastaa: 24–48 mm Aukko: f/2,8 (24 mm)–f/11 (48 mm) Kuvausalue: 0,5 m – ∞
ISO-herkkyysalue	Video: 100–6 400 Kuva: 100–3 200 (automaattinen) 100–1 2800 (manuaalinen)	Video: 100–3 200 Kuva: 100–1 600 (automaattinen) 100–3 200 (manuaalinen)
Suljinnopeus	Elektroninen suljin: 8–1/8000 s	
Kuvakoko	5472×3648	4000×3000
Still-kuvaustilat	Yksittäinen kuva Sarjakuvaus: 3/5 kuvaa Automaattivalotuksen haarukointi (AEB): 3/5 kuvaa 0,7 EV lisäyksellä (JPEG: 2/3/5/7/10/15/20/30/60s RAW: 5/7/10/15/20/30/60s)	Yksittäinen kuva Sarjakuvaus: 3/5/7 kuvaa Automaattivalotuksen haarukointi (AEB): 3/5 kuvaa 0,7 EV lisäyksellä (JPEG: 2/3/5/7/10/15/20/30/60s RAW: 5/7/10/15/20/30/60s)
Videotarkkuus	4K: 3840×2160 24/25/30p 2.7K: 2688×1512 24/25/30/48/50/60p FHD: 1920×1080 24/25/30/48/50/60/120p	4K: 3840×2160 24/25/30p 2.7K: 2688×1512 24/25/30/48/50/60p FHD: 1920×1080 24/25/30/48/50/60/120p

Väritila	Dlog-M (10-bittinen), tukee HDR-videoita (HLG 10-bittinen)	D-Cinelike
Videon maksimibittinopeus	100 Mbps	100 Mbps
Tuettu tiedostojärjestelmä	FAT32: ≤ 32 GB exFAT: > 32 GB	FAT32: ≤ 32 GB exFAT: > 32 GB
Valokuvaformaatti	JPEG / DNG (RAW)	JPEG / DNG (RAW)
Videoformaatti	MP4 / MOV (MPEG-4 AVC/ H.264, HEVC/H.265)	MP4 / MOV (MPEG-4 AVC/ H.264, HEVC/H.265)
Tuetut SD-kortit	Micro SD Tukee microSD-kortteja, joiden kapasiteetti on jopa 128 Gt ja kirjoitus- ja lukunopeus jopa UHS-I nopeusluokka 3	Micro SD Tukee microSD-kortteja, joiden kapasiteetti on jopa 128 Gt ja kirjoitus- ja lukunopeus jopa UHS-I nopeusluokka 3
Käyttölämpötila-alue	-10 °C – 40 °C	-10 °C – 40 °C
HDR	Tehostettu HDR, 14 EV	HDR, 13 EV
Hyperlight	8 dB SNR	8 dB SNR
Panoraama	Panoraama (3×1): 4000×6000 (40°×80°) W (3×3): 8000×6000 (113°×80°) 180° (3×7): 8192×2840 (240°×76°) Pallo (3×8+1): 8192×4096 (360°×126°, 360°×180°)	Panoraama (3×1): 4000×6000 (41°×93°) W (3×3): 8000×6000 (117°×93°) 180° (3×7): 8192×2840 (249°×87°) Pallo): (3×8+1) 8192×4096 (360°×126°, 360°×180°) Super-tarkkuus: 8000×6000 (24 mm vastaa FOV)
Kauko-ohjain		
Toimintataajuus	2.400 - 2.4835 GHz; 5.725 - 5.850 GHz	
Maksimilähetystäisyys	FCC: 8000 m; CE: 5000 m; SRRC: 5000 m; MIC: 5000 m (esteetön, häiriötön)	
Käyttölämpötila-alue	0°C - 40°C	
Akku	3950 mAh	
Lähetysteho (EIRP)	2.400 - 2.4835 GHz FCC: ≤26 dBm; CE: ≤20 dBm; SRRC: ≤20 dBm; MIC: ≤20 dBm 5.725 - 5.850 GHz FCC: ≤26 dBm; CE: ≤14 dBm; SRRC: ≤26 dBm	
Käyttövirta/-jännite	1800 mA @ 3.83 V	
Tuetut mobiililaitteen koot	Maksimipituus: 160 mm; maksimipaksuus: 6,5–8,5 mm	
Tuetut USB-liitäntätyypit	Lightning, microUSB (tyyppi B), USB-C	
Laturi		
Tulojännite	100-240 V, 50/60 Hz, 1.8 A	
Lähtöjännite	Päälähtöjännite: 17.6 V = 3.41 A tai 17.0 V = 3.53 A USB: 5 V = 2 A	
Jännite	17.6±0.1 V tai 17.0 V±0.1 V	
Nimellisteho	60 W	

Älykäs lentoakku	
Kapasiteetti	3850 mAh
Jännite	15.4 V
Maksimilatausteho	17.6 V
Akun tyyppi	LiPo 4S
Energia	59.29 Wh
Nettopaino	297 g
Latauslämpötila- alue	5°C - 40°C
Maksimilatausteho	80 W
APP	
Videolähetyksjärjestelmä	OcuSync 2.0
Nimi	DJI GO 4
Live näkymän laatu:	Kauko-ohjain: 720p@30fps / 1080p@30fps DJI Goggles: 720p@30fps / 1080p@30fps DJI Goggles RE: 720p@30fps / 1080p@30fps
Viive (riippuen ympäristön olosuhteista ja mobiililaitteesta)	120 - 130 ms
Vaadittu käyttöjärjestelmä	iOS 10.0.2 tai uudempi Android 4.4 tai uudempi

Kompassin kalibrointi

Suosittelemme kalibroimaan kompassin seuraavissa tilanteissa, kun kopteria lennätetään ulkona:

1. Nelikopteria lennätetään paikassa, joka sijaitsee yli 50 km:n (31 mailia) päässä paikasta, jossa sitä viimeksi lennätettiin.
2. Nelikopteria ei ole lennätetty yli 30 päivään.
3. DJI GO 4 -sovelluksessa tulee näkyviin kompassin häiriövaroitusta ja/tai nelikopterin tilanilmaisimet vilkkuvat vuorotellen punaisena ja keltaisena.

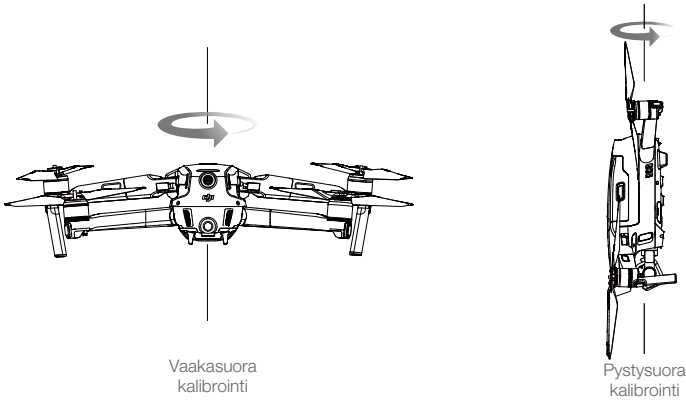


- ÄLÄ kalibroi kompassia paikoissa, joissa voi esiintyä magneettisia häiriöitä, kuten lähellä magnetiittikertymiä tai suuria metallirakenteita, kuten pysäköintirakennukset, teräsvahvisteiset kellarit, sillat, autot tai rakennustelineet.
- ÄLÄ pidä nelikopterin lähellä ferromagneettisia materiaaleja sisältäviä esineitä (kuten matkapuhelimia), kun nelikopteria kalibroidaan.
- Kompassia ei tarvitse kalibroida, kun nelikopteria lennätetään sisätiloissa.

Kalibrointi

Suorita kalibrointi aukealla alueella.

1. Napauta järjestelmän tilapalkkia DJI GO 4 -sovelluksessa, valitse "Kalibro" ja noudata näytöllä näkyviä ohjeita.
2. Pidä nelikopteri vaakasuorassa ja käännä sitä 360 astetta. Nelikopterin tilanilmaisimien väri muuttuu vihreäksi.
3. Pidä nelikopteria pystysuorassa keula alaspäin ja käännä sitä 360 astetta pystyakselinsa ympäri.
4. Jos nelikopterin tilanilmaisimien väri muuttuu punaisena, kalibrointi epäonnistui. Siirry toiseen paikkaan ja yritä kalibroida kopteri uudelleen.



- Nelikopteri voi lähteä lentoon heti, kun kalibrointi on valmis. Jos odotat yli kolme minuuttia ennen kuin alat lentää kopterilla kalibroinnin jälkeen, voit joutua kalibroimaan kopterin uudelleen. Sovellukseen voi tulla näkyviin toinen kompassin häiriövaroitus, kun nelikopteri on maassa. Varoitus kertoo, että nykyinen sijainti ei sovellu nelikopterin lennättämiseen magneettisen häiriön määrän vuoksi.

Ohjelmistopäivitykset

Päivitä nelikopterin laiteohjelmisto DJI GO 4 -sovelluksen tai DJI Assistant 2 for Mavic -ohjelman avulla.

Päivittäminen DJI GO 4 -sovelluksella

Kun yhdistät nelikopterin tai kauko-ohjaimen DJI GO 4 -sovellukseen, saat ilmoituksen, jos saatavilla on uusi laiteohjelmistopäivitys. Aloita päivittäminen yhdistämällä mobiililaitteesi internetiin ja noudattamalla näytöllä näkyviä ohjeita. Huomaa, että et voi päivittää laiteohjelmistoa, jos kauko-ohjain ei ole yhdistettynä nelikopteriin.

Päivittäminen DJI Assistant 2 for Mavic -ohjelmalla

Kytke nelikopteri tietokoneeseen USB-C-portin kautta laiteohjelmiston päivittämistä varten.

Päivitä laiteohjelmisto DJI Assistant 2 for Mavic -ohjelman kautta noudattamalla seuraavia ohjeita:

1. Kun nelikopteri on kytketty pois päältä, kytke nelikopteri tietokoneeseen microUSB-kaapelilla.
2. Käynnistä nelikopteri.
3. Avaa DJI Assistant 2 for Mavic ja kirjaudu sisään DJI-tiililläsi.
4. Valitse "Mavic 2" ja napsauta Laiteohjelmistopäivitykset-kohtaa vasemmalla puolella.
5. Valitse laiteohjelmistoversio, johon haluat päivittää.
6. Odota, että laiteohjelmisto ladataan. Laiteohjelmiston päivitys käynnistyy automaattisesti.
7. Käynnistä nelikopteri uudelleen, kun laiteohjelmiston päivitys on valmis.



- Varmista, että nelikopteri on kytkettynä tietokoneeseen, ennen kuin käynnistät kopterin.
- Laiteohjelmiston päivitys kestää noin 15 minuuttia. On normaalia, että gimbaali menee veltoiksi, nelikopterin tilanilmaisimet vilkkuvat ja nelikopteri käynnistyy uudelleen. Odota rauhassa, kunnes päivitys on valmis.
- Varmista, että tietokoneen verkkoyhteys on päällä.
- Varmista ennen päivityksen käynnistämistä, että älykkään lentoakun varaustaso on vähintään 50 % ja kauko-ohjaimen varaustaso on vähintään 30 %.
- Älä irrota nelikopteria tietokoneesta päivityksen aikana.
- Päivitä laiteohjelmisto turvallisuussyistä aina uusimpaan versioon, kun DJI GO 4 -sovellus antaa päivitysilmoituksen.
- Laiteohjelmiston päivitysilmoitukset kehottavat päivittämään ohjelmiston välittömästi taikolmen päivän kuluessa. Jos päätät ohittaa nykyisen laiteohjelmistopäivityksen, sinun on hyväksyttävä vastuuvapauslauseke. Hyväksyt myös, että muun muassa käyttäjien valintatietueita sisältävää dataa voidaan ladata DJI:n palvelimelle ja että dataa voidaan säilyttää kyseisellä palvelimella.
- Kauko-ohjaimen yhteys nelikopteriin voi katketa päivityksen jälkeen. Yhdistä kauko-ohjain ja nelikopteri uudelleen.
- Tarkista kaikki liitännät ja irrota potkurit moottoreista ennen laiteohjelmiston päivittämistä. ÄLÄ irrota nelikopteria tai kauko-ohjainta tietokoneesta tai katkaise verkkoyhteyttä laiteohjelmiston päivityksen aikana.

Kauko-ohjaimen LCD-näytön valikkotiedot

Kauko-ohjaimen tila	
BAT xx PCT	Kauko-ohjaimen akun varaustaso.
SHUTDOWN_	Kauko-ohjain sammuu.
CHARGING_	Kauko-ohjain latautuu.
USB PLUGGED	Mavic 2 on kytketty tietokoneeseen.
FC U-DISK	Lennonohjain lukee tietoja.
UPGRADING	Päivitetään.
BINDING	Nelikopteri yhdistetään kauko-ohjaimen.
Ennen lentoa	
CONNECTING_	Kauko-ohjain muodostaa yhteyden nelikopteriin.
SYS INITING	Järjestelmä käynnistyy.
READY TO GO	Kopteri on valmiina lähtöön.
Lentotila	
BEGINNER	Aloittelija-tila käytössä.
GPS MODE	P-GPS-tila käytössä.
OPTI MODE	P-OPTI-tila käytössä.
ATTI MODE	P-ATTI-tila käytössä.
SPORT MODE	Sport-tila käytössä.
TRIPOD	Tripod-tila käytössä.
Lennon vaihe	
TAKING OFF	Lentoonlähtö.
LANDING	Laskeutuminen.

GOING HOME	Kotiinpaluu.
MAX ALT.	Nelikopteri on saavuttanut maksimikorkeuden.
MAX RADIUS	Nelikopteri on saavuttanut maksimisäteen.
OBSTACLE	Este havaittu.
NFZ LIMIT	Nelikopteri on lentokieltoalueella.
Älykkäät lentotilat	
APAS MODE	APAS-tila käytössä.
HYPERLAPSE	Hyperlapse-tila käytössä.
QUICKSHOT	QuickShots-tila käytössä.
ACTIVETRACK	ActiveTrack-tila käytössä.
TAP FLY	TapFly-tila käytössä.
POI MODE	Kohdepiste-tila käytössä.
WAY POINT	Reittipisteet-tila käytössä.
Järjestelmävaroitukset ja vikatiiedot	
SYS WARNING+CHECK APP	Järjestelmävaroitus. Katso lisätietoja DJI GO 4 -sovelluksesta.
UNACTIVATED+CHECK APP	Nelikopteri ei ole käynnissä. Katso lisätietoja DJI GO 4 -sovelluksesta.
MAG INTERF+CHECK APP	Kompassin toimintahäiriö. Katso lisätietoja DJI GO 4 -sovelluksesta.
BATTERY ERR+CHECK APP	Akun toimintahäiriö. Katso lisätietoja DJI GO 4 -sovelluksesta.
SD ERR+CHECK APP	microSD-kortin toimintahäiriö. Katso lisätietoja DJI GO 4 -sovelluksesta.
CALIBRATING	IMU:a kalibroidaan. / Nelikopteri ei käynnistynyt uudelleen kalibroinnin jälkeen.
STICK ERR+RE-CTR STCK	Ohjainsauvaa ei ole keskitetty. Keskitä se uudelleen.
WHEEL ERR+RE-CTR WHEL	Kauko-ohjaimen vasen ohjainsauva ei ole keskellä. Keskitä se uudelleen.
STICK ERR	Ohjainsauvan toimintahäiriö. Kalibroi ohjainsauvat DJI GO 4 -sovelluksella.
MECH ERR	Kauko-ohjaimen toimintahäiriö. Kalibroi kauko-ohjain DJI GO 4 -sovelluksella. Jos ongelma jatkuu, ota yhteyttä DJI-tukipalveluun.
SD FULL	microSD-kortti on täynnä.
NO PROP	Potkureita ei ole kiinnitetty.
BAT TEMP HI	Älykäs lentoakku on liian kuuma.
BATTERY ERR	Älykkään lentoakun toimintahäiriö.
BAT TEMP LO	Älykäs lentoakku on liian kylmä.
LOW BATTERY	Älykkään lentoakun varaustaso alhainen.
RC LOW BAT	Kauko-ohjaimen akun varaustaso alhainen.
NO RC SIGNAL	Kauko-ohjaimen signaalia ei löydy.
RC TEMP HI	Kauko-ohjain liian kuuma.
NO RTH	Nelikopteri ei voi palata kotiin.

Asiakastuki

Lisätietoja asiakastukikäytännöistä, korjauspalveluista ja tuesta on saatavilla osoitteessa <https://www.dji.com/support>

DJI-tukipalvelu

<http://www.dji.com/support>

Maahantuonti:

Future Retail Oy
Sahaajankatu 26 A
00880 Helsinki
www.futureretail.fi

Sisältöä voidaan muuttaa.

Lataa uusin versio osoitteesta
<http://www.dji.com/mavic-2>



Jos sinulla on kysyttävää tästä asiakirjasta, ota yhteyttä DJI:in lähettämällä viesti osoitteeseen **DocSupport@dji.com**.

MAVIC on DJI:n tavaramerkki.
Copyright © 2018 DJI Kaikki oikeudet pidätetään.